『非線形最適制御入門』(システム制御工学シリーズ 18) 正誤表

このたびは本書をお買い上げいただき、誠にありがとうございます。
本書には下記のような誤りがありました。ここに訂正し、謹んでお詫び申し上げます

刷数	頁	箇 所	誤	正
⑤	20	上から11行目	るか，すわなち …	るか，すなわち …
⑥	69	式(3.25)の 右辺	$U^* = (\bar{B}^{\mathrm{T}}\ \bar{Q}\ \ \bar{B}\ + \cdots$	$U^* = -(\bar{B}^{\mathrm{T}}\ \bar{Q}\ \ \bar{B}\ + \cdots$
⑤	114	下から6行目	… に対する KTT条件…	… に対する KKT条件…
⑥	202	4章 演習問題の解答【4】 1行目	… に注意して，右辺の微分を …	… に注意して，左辺の微分を …
⑥		4章 演習問題の解答【4】 2行目(左辺)	$\frac{d}{dx}\left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}}\dot{x} - L\right) = \cdots$	$\frac{d}{dt}\left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}}\dot{x} - L\right) = \cdots$

⑤，⑥