

「フィードバック制御入門（システム制御工学シリーズ3）」初版1～27刷正誤表

頁	箇所	誤	正
119	上から2行目	あるいは虚軸上の極を含む	あるいは原点に1位の極を含む
	[ステップ1]上から1～2行目	開ループ伝達関数の極の中に、その実部が正となるものがないことを確認する。	開ループ伝達関数のすべての極が安定である(あるいは原点に1位の極を含む)ことを確認する。
	下から6行目	この開ループ伝達関数の極の中には、あから化にその実部が正となるものはない。	この開ループ伝達関数の極には、原点の一つあるが、それ以外はすべて安定である。

①～⑦

最新の正誤表がコロナ社ホームページにある場合がございます。
下記URLにアクセスして[キーワード検索]に書名を入力して下さい。

<https://www.coronasha.co.jp>