=+-기/ 미리왕/.		<i>K</i> // ⇒ <i>C</i>	ж п	<u> </u>
該当刷数	頁	箇所 *(2.20)	誤	正
1,2	32	式(2.80) 右辺分母	$4s^3 + 11s^2 + 9s + 1$	$4s^3 + 11s^2 + 10s + 1$
1,2	32	式(2.83) 右辺	= 1	= 2
1,2	33	式(2.87) 右辺	= 1	= 2
1,2	33	式(2.87) の下1行目	$F_2(s)$ = $F(s) - 1/(s+1)^3 (= \cdots)$	$F_2(s)$ = $F(s) - 2/(s+1)^3 (= \cdots)$
1~5	49	式(3.14)の 右辺のsin()の カッコの中	sin (0.91 <i>t</i>)	$\sin\left(\sqrt{0.91}t\right)$
6	49	式(3.14)の 右辺のsin()の カッコの中	$\sin\left(\sqrt{0.91t}\right)$	$\sin{(\sqrt{0.91}t)}$
1~4	68	式(3.85) の3行目	$+\xi\sqrt{1-\zeta^2}\cos\left(\cdots\right)$	$+\xi\cos\left(\ldots\right)$
1~4	69	式(3.87) の2行目	$= k \left\{ 1 + \frac{1}{\sqrt{1 - \zeta^2}} e^{-\zeta \omega_n} \left[\cdots \right] \right.$	$= K \left\{ 1 + \frac{1}{\sqrt{1 - \zeta^2}} e^{-\zeta \omega_n t} \right[\cdots$
1~4	76	1行目	電気子電流	電機子電流
1,2	77	図3.29(a) 左上, 右上, 右下	θ (s), θ _d (s), θ (s)	$\Theta(s)$, $\Theta_d(s)$, $\Theta(s)$ シータを大文字,立体にする
1,2	80	7行目	$Y = G_2(s) (G_1(s)X)$ = $(G_1(s)G_2(s)) X$	$Y = G_1(s) (G_2(s)U)$ = $(G_1(s)G_2(s)) U$
1,2	80	8行目	$Y = G_1(s)X \pm G_2(s)X$ = $(G_1(s) \pm G_2(s))X$	$Y = G_1(s)U \pm G_2(s)U$ = $(G_1(s) \pm G_2(s))U$
1	80	図3.33 左上	G_3	G_3
1	81	図3.34(a), (b) 左上	G_3	G_3
1	81	図3.34(a), (b) 右下	$lacktriangled$ G_1	$lacksquare$ G_1
1	103	下から4行目 の式	$-\pi/4$	- π /2
1~4	104	下から9行目 の式	··· ≅ −20 ···	$\cdots = -20 \cdots$
1~4	104	下から1行目	ζ<1√2	ζ<1/√2
1~4	108	8行目	$\phi_{i}(j\omega)$	$\phi_{i}(\omega)$
1~4	121	式(4.67)の 下2,3行目	・・・場合は / とa ₀ ・・・・・ 虚軸 または実軸に平行な・・・	・・・場合はa ₀ ・・・・・虚軸に 平行な・・・
1	142	上から 10,13行目	定理5.1	定理5.2
1~6	158	図5.3の 右の四角の中	$\frac{1}{s-1}$	$\frac{1}{s+1}$
1~4	182	下から1行目	標準形(3.45)	標準形(3.46)

該当刷数	頁	箇所	誤	正
hV — 1/1/1 3/V		四//1	H/\	
1~4	183	⊠6.4	$ \begin{array}{c c} \operatorname{Im} & \omega_n \sqrt{\zeta^2 - 1} \\ \hline -\omega_n \zeta & 0 \\ \hline -\omega_n \sqrt{\zeta^2 - 1} \end{array} $ Re	$ \begin{array}{c c} \operatorname{Im} & \omega_n \sqrt{1-\zeta^2} \\ \hline -\omega_n \zeta & 0 \\ \hline -\omega_n \sqrt{1-\zeta^2} \end{array} $ Re
1~4	183	1,2行目	また式(3.49)に示したように, 2次系の場合の極は	また0< ζ <1の場合には式(3.49) に示したように, 2次系の極が
1~4	183	式(6.3) の右辺	$-\omega_n(\zeta \mp \sqrt{\zeta^2 - 1})$	$-\omega_n(\zeta \mp j\sqrt{1-\zeta^2})$
1~4	186	脚注の1行目	円弧上の点につては,・・・	円弧上の点については,・・・
1~4	193	式(6.24)		
1~4	194	式(6.26)の 下2行目	式6.26	式(6.26)
1,2	193	8行目	$\{1,5,6-5/k,K\}$	$\{1,5,6-5/K,K\}$
1~4	211	式(7.20)の分子の (カッコ)の中	$\cdots + a_{n-\ell-1}s^{n-1} + \cdots$	$\cdots + a_{n-l-1}s^{n-l-1} + \cdots$
1,2	213	式(7.22)と(7.23) の第2項の分子	$1+8/[s(s^2+s+2)]$	$1+1/[s(s^2+s+2)]$
1~4	230	4行目	\cdots ($\omega_S \cong 2.8$) \cdots の約3.5倍と \cdots	\cdots ($\omega_S \cong 2.7$) \cdots の約3.4倍と \cdots
1~4	233 235	図8.14および 図8.17の(b) の縦軸	$y_s(t)$	y(t)
1~4	234	9行目	(K 3=5.4とする)	(K3は例8.2の式(8.7)と整合するよう にK3=5.4/2.1ととる)
1~4	236	10 行目, 15 行目の $G_F(s)$ =の分子	$G_F(s) = 1/(\cdots)$	$G_F(s) = K_C/(\cdots)$
1~4	236	16行目	$K_T = 2\omega_n - 1$	$K_T = 2\zeta\omega_n - 1$
1~4	239	式(8.16)	=3.735	=3.7
1~4	239	式(8.17)	=0.562	=0.55
1~4	240	式(8.18)	$T_I = 2.25, T_D = 0.5625$	$T_I = 2.2, T_D = 0.55$
1~3	271	演習問題略解 7.2	冒頭の「7.2」と「 $E(s) = U(s) - Y(s)$ 」の間に以下の文章を追加する。 図7.19のような非直結フィードバック制御系に対しても,図7.10の直結フィードバック制御系の場合と同様に,定常偏差は目標入力 $u(t)$ と出力 $y(t)$ 間の偏差 $e(t)=u(t)-y(t)$ の,時間が十分に経過したときの定常値として定義される。したがって	

(1)~(6)

最新の正誤表がコロナ社ホームページにある場合がございます。 下記URLにアクセスして[キーワード検索]に書名を入力して下さい。

http://www.coronasha.co.jp