

頁	該当箇所	誤	正																		
38	表3.1, 1~3行目	目盛版	目盛盤																		
46	式 (4.6)	$R_1 R_2 = R_3 R_4$	$R_1 R_4 = R_2 R_3$																		
46	式 (4.8)	$\dot{Z}_1 \dot{Z}_2 = \dot{Z}_3 \dot{Z}_4$	$\dot{Z}_1 \dot{Z}_4 = \dot{Z}_2 \dot{Z}_3$																		
48	図4.10																				
49	図4.12																				
55	8行目	1が完全に平滑化された…	0が完全に平滑化された…																		
56	表5.2中	<table border="1"> <tr> <td>実効値 X_{RMS}</td> <td>$\frac{X_{max}}{\sqrt{2}} = 0.707 X_{max}$</td> <td>$\frac{1}{2} X_{max}$</td> </tr> <tr> <td>波形率 K_{WF}</td> <td>$\frac{\pi}{2\sqrt{2}} = 1.11$</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>波高率 CF</td> <td>$\sqrt{2} = 1.41$</td> <td>1</td> </tr> </table>	実効値 X_{RMS}	$\frac{X_{max}}{\sqrt{2}} = 0.707 X_{max}$	$\frac{1}{2} X_{max}$	波形率 K_{WF}	$\frac{\pi}{2\sqrt{2}} = 1.11$	1	波高率 CF	$\sqrt{2} = 1.41$	1	<table border="1"> <tr> <td>実効値 X_{RMS}</td> <td>$\frac{X_{max}}{\sqrt{2}} = 0.707 X_{max}$</td> <td>$\frac{1}{\sqrt{2}} X_{max}$</td> </tr> <tr> <td>波形率 K_{WF}</td> <td>$\frac{\pi}{2\sqrt{2}} = 1.11$</td> <td>$\sqrt{2}$</td> </tr> <tr> <td>波高率 CF</td> <td>$\sqrt{2} = 1.41$</td> <td>$\sqrt{2}$</td> </tr> </table>	実効値 X_{RMS}	$\frac{X_{max}}{\sqrt{2}} = 0.707 X_{max}$	$\frac{1}{\sqrt{2}} X_{max}$	波形率 K_{WF}	$\frac{\pi}{2\sqrt{2}} = 1.11$	$\sqrt{2}$	波高率 CF	$\sqrt{2} = 1.41$	$\sqrt{2}$
実効値 X_{RMS}	$\frac{X_{max}}{\sqrt{2}} = 0.707 X_{max}$	$\frac{1}{2} X_{max}$																			
波形率 K_{WF}	$\frac{\pi}{2\sqrt{2}} = 1.11$	1																			
波高率 CF	$\sqrt{2} = 1.41$	1																			
実効値 X_{RMS}	$\frac{X_{max}}{\sqrt{2}} = 0.707 X_{max}$	$\frac{1}{\sqrt{2}} X_{max}$																			
波形率 K_{WF}	$\frac{\pi}{2\sqrt{2}} = 1.11$	$\sqrt{2}$																			
波高率 CF	$\sqrt{2} = 1.41$	$\sqrt{2}$																			
56	式 (5.7)	$= \frac{\text{最大値 } X_{max} - \text{最大値 } X_{min}}{\text{平均値 } X_{AVE}}$	$= \frac{\text{最大値 } X_{max} - \text{最小値 } X_{min}}{\text{平均値 } X_{AVE}}$																		
58	6.1節, 4行目	$= \omega/2\pi$ の関係にある	$= 1/f, f = \omega/2\pi$ (Hz) の関係にある																		
58	式 (6.3)	$= VI \cos(\theta_V - \theta_I) \varphi - \dots$	$= VI \cos(\theta_V - \theta_I) - \dots$																		
61	図6.3																				
62	図6.4																				
80	下から2行目	P [W] × 回転角速度…	P [W] ÷ 回転角速度…																		