

これなら解ける電気数学
－実験でアプローチ－

章末問題 詳解

高木 茂行

美井野 優

最終更新日: 2022 年 5 月 18 日

第1章 行列（基本編：2×2の行列）

【1】 考える行列 A は式 (A1.1) である。

$$A = \begin{bmatrix} 8 & -9 & 1 & 2 & 4 \\ 1 & 12 & 7 & 0 & -2 \\ -3 & 5 & 2 & -4 & 3 \end{bmatrix} \quad (\text{A1.1})$$

行列の「行」とは、行列 A の $[8, -9, 1, 2, 4]$ のように、横に並んだ数字をひと括りにした呼び方である。すなわち、 A には、

$$1 \text{ 行目: } [8 \quad -9 \quad 1 \quad 2 \quad 4] \quad 2 \text{ 行目: } [1 \quad 12 \quad 7 \quad 0 \quad -2] \quad 3 \text{ 行目: } [-3 \quad 5 \quad 2 \quad -4 \quad 3]$$

の3つの行が含まれている。したがって、 A の行数は **3** である。

一方、行列の「列」とは、行列 A の $\begin{bmatrix} 8 \\ 1 \\ -3 \end{bmatrix}$ のように、縦に並んだ数字をひと括りにした呼び方である。すなわち、 A には

$$1 \text{ 列目: } \begin{bmatrix} 8 \\ 1 \\ -3 \end{bmatrix} \quad 2 \text{ 列目: } \begin{bmatrix} -9 \\ 12 \\ 5 \end{bmatrix} \quad 3 \text{ 列目: } \begin{bmatrix} 1 \\ 7 \\ 2 \end{bmatrix} \quad 4 \text{ 列目: } \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -4 \end{bmatrix} \quad 5 \text{ 列目: } \begin{bmatrix} 4 \\ -2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

の5つの列が含まれている。したがって、 A の列数は **5** である。

行列 A に含まれる要素のうち、値が0となっているものは2行目、4列目の唯一つである。したがって、要素0は **(2, 4)成分** である。

【2】 行列の和と差・スカラ倍の定義に従って計算する。

$$(1) \quad A + B = \begin{bmatrix} 5 & -2 \\ 3 & 9 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -1 & 8 \\ 12 & -5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 + (-1) & -2 + 8 \\ 3 + 12 & 9 + (-5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 15 & 4 \end{bmatrix}$$

$$(2) \quad 2A - B = 2 \begin{bmatrix} 5 & -2 \\ 3 & 9 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -1 & 8 \\ 12 & -5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 5 - (-1) & 2 \cdot (-2) - 8 \\ 2 \cdot 3 - 12 & 2 \cdot 9 - (-5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 11 & -12 \\ -6 & 23 \end{bmatrix}$$

$$(3) \quad -3A + 4B = -3 \begin{bmatrix} 5 & -2 \\ 3 & 9 \end{bmatrix} + 4 \begin{bmatrix} -1 & 8 \\ 12 & -5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 \cdot 5 + 4 \cdot (-1) & -3 \cdot (-2) + 4 \cdot 8 \\ -3 \cdot 3 + 4 \cdot 12 & -3 \cdot 9 + 4 \cdot (-5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -19 & 38 \\ 39 & -47 \end{bmatrix}$$

$$(4) \quad \frac{1}{2}A + \frac{1}{4}B = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 5 & -2 \\ 3 & 9 \end{bmatrix} + \frac{1}{4} \begin{bmatrix} -1 & 8 \\ 12 & -5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/2 \cdot 5 + 1/4 \cdot (-1) & 1/2 \cdot (-2) + 1/4 \cdot 8 \\ 1/2 \cdot 3 + 1/4 \cdot 12 & 1/2 \cdot 9 + 1/4 \cdot (-5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9/4 & 1 \\ 9/2 & 13/4 \end{bmatrix}$$

【3】 行列の転置では、主対角線を軸として、行列の各要素を反転させる。すなわち、対角線上に並ぶ要素はそのままに、その他の要素は入れ替える。

$$(1) \quad \begin{bmatrix} 100 & 35 \\ 22 & 4 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 100 & 35 \\ 22 & 4 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 100 & 22 \\ 35 & 4 \end{bmatrix}$$

$$(2) \quad \begin{bmatrix} 58 & 7 \\ 13 & 3 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 58 & 7 \\ 13 & 3 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 58 & 13 \\ 7 & 3 \end{bmatrix}$$

【4】

$$(1) \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ 7 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot 5 + 2 \cdot 7 & 1 \cdot 6 + 2 \cdot 8 \\ 3 \cdot 5 + 4 \cdot 7 & 3 \cdot 6 + 4 \cdot 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 19 & 22 \\ 43 & 50 \end{bmatrix}$$

$$(2) \quad \begin{bmatrix} -3 & 2 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 5 & -10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (-3) \cdot 1 + 2 \cdot 5 & (-3) \cdot (-2) + 2 \cdot (-10) \\ 4 \cdot 1 + 1 \cdot 5 & 4 \cdot (-2) + 1 \cdot (-10) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 & -14 \\ 9 & -18 \end{bmatrix}$$

$$(3) \quad \begin{bmatrix} 10 & -20 \\ 30 & -40 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 \cdot 1 + (-20) \cdot 0 & 10 \cdot 0 + (-20) \cdot 1 \\ 30 \cdot 1 + (-40) \cdot 0 & 30 \cdot 0 + (-40) \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & -20 \\ 30 & -40 \end{bmatrix}$$

$$(4) \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot 4 + 2 \cdot (-3) & 1 \cdot (-2) + 2 \cdot 1 \\ 3 \cdot 4 + 4 \cdot (-3) & 3 \cdot (-2) + 4 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

【5】 逆行列の存在は行列式の値によって決定づけられる。行列式が0であれば逆行列は存在せず、0でなければ逆行列は存在する。各小問で与えられた行列を A とおき、行列式を評価しよう。

(1) 与えられた行列 A の行列式は次の通りとなる。

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -5 & 7 \end{vmatrix} = 1 \cdot 7 - 3 \cdot (-5) = 22 \quad (\neq 0)$$

したがって、**逆行列は存在する**。2×2の行列の逆行列の定義から、 A^{-1} は次の通りとなる。

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{bmatrix} 7 & -3 \\ 5 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{22} \begin{bmatrix} 7 & -3 \\ 5 & 1 \end{bmatrix}$$

(2) 与えられた行列 A の行列式は次の通りとなる。

$$|A| = \begin{vmatrix} -2 & -14 \\ 1 & 7 \end{vmatrix} = -2 \cdot 7 - (-14) \cdot 1 = 0$$

したがって、**逆行列は存在しない**。

(3) 与えられた行列 A の行列式は次の通りとなる。

$$|A| = \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ -1 & 8 \end{vmatrix} = 0 \cdot 8 - 3 \cdot (-1) = 3 \quad (\neq 0)$$

したがって、**逆行列は存在する**。2×2の行列の逆行列の定義から、 A^{-1} は次の通りとなる。

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{bmatrix} 8 & -3 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 8 & -3 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

(4) 与えられた行列 A の行列式は次の通りとなる。

$$|A| = \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 7 \end{vmatrix} = 3 \cdot 7 - 0 \cdot 0 = 21 \quad (\neq 0)$$

したがって、**逆行列は存在する**。2×2の行列の逆行列の定義から、 A^{-1} は次の通りとなる。

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{bmatrix} 7 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} = \frac{1}{21} \begin{bmatrix} 7 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$

【6】

(1) 与えられた連立方程式を行列方程式へと変換する.

$$\begin{cases} 2x + 3y = 1 \\ -x + 5y = 3 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2 \cdot x + 3 \cdot y = 1 \\ -1 \cdot x + 5 \cdot y = 3 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}$$

得られた式を $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ にあてがえば、次の通りとなる.

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 5 \end{bmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}$$

ここで、行列方程式の解法 $\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$ を念頭に、 A^{-1} を求める.

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{2 \cdot 5 - 3 \cdot (-1)} \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{13} \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

したがって、行列方程式の解は次の通りとなる.

$$\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b} = \frac{1}{13} \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} = \frac{1}{13} \begin{bmatrix} 5 \cdot 1 + (-3) \cdot 3 \\ 1 \cdot 1 + 2 \cdot 3 \end{bmatrix} = \frac{1}{13} \begin{bmatrix} -4 \\ 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4/13 \\ 7/13 \end{bmatrix}$$

すなわち、元の連立方程式の解として $x = -4/13$, $y = 7/13$ を得る.

(2) 与えられた連立方程式を行列方程式へと変換する.

$$\begin{cases} -100x + 300y = 10 \\ 20x + 50y = 4 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -100 \cdot x + 300 \cdot y = 10 \\ 20 \cdot x + 50 \cdot y = 4 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} -100 & 300 \\ 20 & 50 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \end{bmatrix}$$

得られた式を $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ にあてがえば、次の通りとなる.

$$A = \begin{bmatrix} -100 & 300 \\ 20 & 50 \end{bmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \end{bmatrix}$$

ここで、行列方程式の解法 $\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$ を念頭に、 A^{-1} を求める.

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{bmatrix} 50 & -300 \\ -20 & -100 \end{bmatrix} = \frac{1}{50 \cdot (-100) - (-300) \cdot (-20)} \begin{bmatrix} 50 & -300 \\ -20 & -100 \end{bmatrix} = \frac{1}{-11000} \begin{bmatrix} 50 & -300 \\ -20 & -100 \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{-1100} \begin{bmatrix} 5 & -30 \\ -2 & -10 \end{bmatrix}$$

したがって、行列方程式の解は次の通りとなる.

$$\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b} = \frac{1}{-1100} \begin{bmatrix} 5 & -30 \\ -2 & -10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \end{bmatrix} = \frac{1}{-1100} \begin{bmatrix} 5 \cdot 10 + (-30) \cdot 4 \\ -2 \cdot 10 + (-10) \cdot 4 \end{bmatrix} = \frac{1}{-1100} \begin{bmatrix} -70 \\ -60 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7/110 \\ 3/55 \end{bmatrix}$$

すなわち、元の連立方程式の解として $x = 7/110$, $y = 3/55$ を得る.

第2章 行列（応用編：3×3の行列）

【1】 行列式は余因子を用いて次式で導出できる。

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \Leftrightarrow |A| = a_{11}C_{11} + a_{12}C_{12} + a_{13}C_{13} \quad (\text{A2.1})$$

(1) 式 (A2.1) にしたがって、次式の通り導出する。

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 3 & -3 & 1 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & 4 & 5 \end{vmatrix} &= 3 \cdot \begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 4 & 5 \end{vmatrix} + (-3) \cdot (-1) \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 5 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} \\ &= 3[0 \cdot 5 - (-1) \cdot 4] + 3[2 \cdot 5 - (-1) \cdot 1] + (2 \cdot 4 - 0 \cdot 1) \\ &= 3 \cdot 4 + 3 \cdot 11 + 8 = \mathbf{53} \end{aligned}$$

(2) 式 (A2.1) にしたがって、次式の通り導出する。

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 5 & 0 \\ 7 & 8 & 9 \end{vmatrix} &= 1 \cdot \begin{vmatrix} 5 & 0 \\ 8 & 9 \end{vmatrix} + 0 \cdot (-1) \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 7 & 9 \end{vmatrix} + 3 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 5 \\ 7 & 8 \end{vmatrix} \\ &= (5 \cdot 9 - 0 \cdot 8) + 0 + 3(0 \cdot 8 - 5 \cdot 7) \\ &= 45 - 105 = \mathbf{-60} \end{aligned}$$

(3) 式 (A2.1) にしたがって、次式の通り導出する。

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 3 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & -3 \\ 1 & 3 & -2 \end{vmatrix} &= 3 \cdot \begin{vmatrix} -1 & -3 \\ 3 & -2 \end{vmatrix} + 2 \cdot (-1) \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} + (-1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} \\ &= 3[(-1) \cdot (-2) - (-3) \cdot 3] - 2[2 \cdot (-2) - (-3) \cdot 1] - (2 \cdot 3 - (-1) \cdot 1) \\ &= 3 \cdot 11 - 2 \cdot (-1) - 7 = \mathbf{28} \end{aligned}$$

(4) 式 (A2.1) にしたがって、次式の通り導出する。

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} -7 & -10 & 4 \\ 3 & -9 & 2 \\ 7 & 1 & 2 \end{vmatrix} &= -7 \cdot \begin{vmatrix} -9 & 2 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} - 10 \cdot (-1) \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 7 & 2 \end{vmatrix} + 4 \cdot \begin{vmatrix} 3 & -9 \\ 7 & 1 \end{vmatrix} \\ &= -7[(-9) \cdot 2 - 2 \cdot 1] + 10[3 \cdot 2 - 2 \cdot 7] + 4(3 \cdot 1 - (-9) \cdot 7) \\ &= -7 \cdot (-20) + 10 \cdot (-8) + 4 \cdot (66) = \mathbf{324} \end{aligned}$$

【2】 与えられた行列の (i, j) 成分の余因子は、対応する小行列式 M_{ij} (i 行 j 列の要素を取り除いた行列の行列式) を用いて次式で計算できる。

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij} \quad (\text{A2.2})$$

すなわち、それぞれ次の通り計算できる。

$$\begin{aligned}
 C_{11} &= (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} -5 & 7 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = (-5) \cdot 1 - 7 \cdot 0 = -5 \\
 C_{12} &= (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 3 & 7 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1 \cdot (3 \cdot 1 - 7 \cdot 0) = -3 \\
 C_{13} &= (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} 3 & -5 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 3 \cdot 0 - (-5) \cdot 0 = 0 \\
 C_{21} &= (-1)^{2+1} \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1 \cdot (0 \cdot 1 - 3 \cdot 0) = 0 \\
 C_{22} &= (-1)^{2+2} \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 2 \cdot 1 - 3 \cdot 0 = 2 \\
 C_{23} &= (-1)^{2+3} \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = -1 \cdot (2 \cdot 0 - 0 \cdot 0) = 0 \\
 C_{31} &= (-1)^{3+1} \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ -5 & 7 \end{vmatrix} = 0 \cdot 7 - 3 \cdot (-5) = 15 \\
 C_{32} &= (-1)^{3+2} \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 7 \end{vmatrix} = -1 \cdot (2 \cdot 7 - 3 \cdot 3) = -5 \\
 C_{33} &= (-1)^{3+3} \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 3 & -5 \end{vmatrix} = 2 \cdot (-5) - 0 \cdot 3 = -10
 \end{aligned}$$

【3】 逆行列の存在は行列式の値によって決定づけられる。行列式が0であれば逆行列は存在せず、0でなければ逆行列は存在する。各小問で与えられた行列を A とおき、行列式を評価しよう。

(1) 与えられた行列 A の行列式は次の通りとなる。

$$|A| = 2 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} + 1 \cdot (-1) \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 2 \cdot 3 - 4 - 1 = 1 \quad (\neq 0)$$

したがって、**逆行列は存在する**。行列 A の余因子はそれぞれ次の通り計算される。

$$\begin{aligned}
 C_{11} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 3 & C_{12} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} = -4 & C_{13} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -1 \\
 C_{21} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -1 & C_{22} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} = 2 & C_{23} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 0 \\
 C_{31} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -1 & C_{32} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = 1 & C_{33} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = 1
 \end{aligned}$$

すなわち、余因子行列およびその転置は次の通りとなる。

$$C = \begin{bmatrix} 3 & -4 & -1 \\ -1 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow C^T = \begin{bmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -4 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

よって、逆行列 A^{-1} は次の通りに求まる。

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^T = \frac{1}{1} \begin{bmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -4 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -4 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

(2) 与えられた行列 A の行列式は次の通りとなる.

$$|A| = 1 \cdot \begin{vmatrix} 5 & 6 \\ 8 & 9 \end{vmatrix} + 2 \cdot (-1) \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 7 & 9 \end{vmatrix} + 3 \cdot \begin{vmatrix} 4 & 5 \\ 7 & 8 \end{vmatrix} = -3 - 2 \cdot (-6) + 3 \cdot (-3) = 0$$

したがって, **逆行列は存在しない**.

(3) 与えられた行列 A の行列式は次の通りとなる.

$$|A| = 1 \cdot \begin{vmatrix} 0 & -5 \\ 5 & 0 \end{vmatrix} + 3 \cdot (-1) \begin{vmatrix} -3 & -5 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} + (-2) \cdot \begin{vmatrix} -3 & 0 \\ 2 & 5 \end{vmatrix} = 25 - 3 \cdot 10 - 2 \cdot (-15) = 25 \quad (\neq 0)$$

したがって, **逆行列は存在する**. 行列 A の余因子はそれぞれ次の通り計算される.

$$\begin{aligned} C_{11} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 0 & -5 \\ 5 & 0 \end{vmatrix} = 25 & C_{12} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -3 & -5 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} = -10 & C_{13} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} -3 & 0 \\ 2 & 5 \end{vmatrix} = -15 \\ C_{21} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 3 & -2 \\ 5 & 0 \end{vmatrix} = 10 & C_{22} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} = 4 & C_{23} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 5 \end{vmatrix} = 1 \\ C_{31} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 3 & -2 \\ 0 & -5 \end{vmatrix} = -15 & C_{32} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ -3 & -5 \end{vmatrix} = -1 & C_{33} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -3 & 0 \end{vmatrix} = 9 \end{aligned}$$

すなわち, 余因子行列およびその転置は次の通りとなる.

$$C = \begin{bmatrix} 25 & -10 & -15 \\ 10 & 4 & 1 \\ -15 & -1 & 9 \end{bmatrix} \Leftrightarrow C^T = \begin{bmatrix} 25 & 10 & -15 \\ -10 & 4 & -1 \\ -15 & 1 & 9 \end{bmatrix}$$

よって, 逆行列 A^{-1} は次の通りに求まる.

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^T = \frac{1}{25} \begin{bmatrix} 25 & 10 & -15 \\ -10 & 4 & -1 \\ -15 & 1 & 9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0.4 & -0.6 \\ -0.4 & 0.16 & -0.04 \\ -0.6 & 0.04 & 0.36 \end{bmatrix}$$

(4) 与えられた行列 A の行列式は次の通りとなる.

$$|A| = 4 \cdot \begin{vmatrix} -3 & 5 \\ -2 & 4 \end{vmatrix} + (-2) \cdot (-1) \begin{vmatrix} 8 & 5 \\ 7 & 4 \end{vmatrix} + 3 \cdot \begin{vmatrix} 8 & -3 \\ 7 & -2 \end{vmatrix} = 4 \cdot (-2) + 2 \cdot (-3) + 3 \cdot 5 = 1 \quad (\neq 0)$$

したがって, **逆行列は存在する**. 行列 A の余因子はそれぞれ次の通り計算される.

$$\begin{aligned} C_{11} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} -3 & 5 \\ -2 & 4 \end{vmatrix} = -2 & C_{12} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 8 & 5 \\ 7 & 4 \end{vmatrix} = 3 & C_{13} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 8 & -3 \\ 7 & -2 \end{vmatrix} = 5 \\ C_{21} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ -2 & 4 \end{vmatrix} = 2 & C_{22} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 7 & 4 \end{vmatrix} = -5 & C_{23} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 4 & -2 \\ 7 & -2 \end{vmatrix} = -6 \\ C_{31} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ -3 & 5 \end{vmatrix} = -1 & C_{32} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 8 & 5 \end{vmatrix} = 4 & C_{33} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 4 & -2 \\ 8 & -3 \end{vmatrix} = 4 \end{aligned}$$

すなわち, 余因子行列およびその転置は次の通りとなる.

$$C = \begin{bmatrix} -2 & 3 & 5 \\ 2 & -5 & -6 \\ -1 & 4 & 4 \end{bmatrix} \Leftrightarrow C^T = \begin{bmatrix} -2 & 2 & -1 \\ 3 & -5 & 4 \\ 5 & -6 & 4 \end{bmatrix}$$

よって, 逆行列 A^{-1} は次の通りに求まる.

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^T = \frac{1}{1} \begin{bmatrix} -2 & 2 & -1 \\ 3 & -5 & 4 \\ 5 & -6 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 2 & -1 \\ 3 & -5 & 4 \\ 5 & -6 & 4 \end{bmatrix}$$

【4】

(1) 与えられた連立方程式を行列方程式へと変換する。

$$\begin{cases} x + 2y + 3z = 5 \\ y + 4z = 3 \\ 5x + 6y = -2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} 1 \cdot x + 2 \cdot y + 3 \cdot z &= 5 \\ \Leftrightarrow 0 \cdot x + 1 \cdot y + 4 \cdot z &= 3 \\ 5 \cdot x + 6 \cdot y + 0 \cdot z &= -2 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 5 & 6 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix}$$

得られた式を $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ にあてがえば、次の通りとなる。

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 5 & 6 & 0 \end{bmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix}$$

ここで、行列方程式の解法 $\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$ を念頭に、 A^{-1} を求める。まず、行列式 $|A|$ は次式で得られる。

$$|A| = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 6 & 0 \end{vmatrix} - 2 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 0 \end{vmatrix} + 3 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = 1 \cdot (-24) - 2 \cdot (-20) + 3 \cdot (-5) = 1$$

次に、各成分の余因子は次の通り求まる。

$$\begin{aligned} C_{11} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 6 & 0 \end{vmatrix} = -24 & C_{12} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 0 \end{vmatrix} = 20 & C_{13} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -5 \\ C_{21} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 6 & 0 \end{vmatrix} = 18 & C_{22} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 5 & 0 \end{vmatrix} = -15 & C_{23} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = 4 \\ C_{31} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 5 & C_{32} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 4 \end{vmatrix} = -4 & C_{33} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \end{aligned}$$

よって、逆行列 A^{-1} は次の通りとなる。

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^T = \frac{1}{1} \begin{bmatrix} -24 & 18 & 5 \\ 20 & -15 & -4 \\ -5 & 4 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -24 & 18 & 5 \\ 20 & -15 & -4 \\ -5 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

したがって、行列方程式の解は次の通りとなる。

$$\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b} = \begin{bmatrix} -24 & 18 & 5 \\ 20 & -15 & -4 \\ -5 & 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (-24) \cdot 5 + 18 \cdot 3 + 5 \cdot (-2) \\ 20 \cdot 5 + (-15) \cdot 3 + (-4) \cdot (-2) \\ (-5) \cdot 5 + 4 \cdot 3 + 1 \cdot (-2) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -76 \\ 63 \\ -15 \end{bmatrix}$$

すなわち、元の連立方程式の解として $x = -76$, $y = 63$, $z = -15$ を得る。

(2) 与えられた連立方程式を行列方程式へと変換する.

$$\begin{cases} 5x + 7y + 9z = 1 \\ 4x + 3y + 8z = -3 \\ 7x + 5y + 6z = 8 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} 5 \cdot x + 7 \cdot y + 9 \cdot z &= 1 \\ \Leftrightarrow 4 \cdot x + 3 \cdot y + 8 \cdot z &= -3 \\ 7 \cdot x + 5 \cdot y + 6 \cdot z &= 8 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} 5 & 7 & 9 \\ 4 & 3 & 8 \\ 7 & 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 8 \end{bmatrix}$$

得られた式を $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ にあてがえば、次の通りとなる.

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 7 & 9 \\ 4 & 3 & 8 \\ 7 & 5 & 6 \end{bmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 8 \end{bmatrix}$$

ここで、行列方程式の解法 $\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$ を念頭に、 A^{-1} を求める. まず、行列式 $|A|$ は次式で得られる.

$$|A| = 5 \cdot \begin{vmatrix} 3 & 8 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} - 7 \cdot \begin{vmatrix} 4 & 8 \\ 7 & 6 \end{vmatrix} + 9 \cdot \begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 7 & 5 \end{vmatrix} = 5 \cdot (-22) - 7 \cdot (-32) + 9 \cdot (-1) = 105$$

次に、各成分の余因子は次の通り求まる.

$$\begin{aligned} C_{11} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 3 & 8 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -22 & C_{12} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 4 & 8 \\ 7 & 6 \end{vmatrix} = 32 & C_{13} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 7 & 5 \end{vmatrix} = -1 \\ C_{21} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 7 & 9 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = 3 & C_{22} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 5 & 9 \\ 7 & 6 \end{vmatrix} = -33 & C_{23} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 5 & 7 \\ 7 & 5 \end{vmatrix} = 24 \\ C_{31} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 7 & 9 \\ 3 & 8 \end{vmatrix} = 29 & C_{32} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 5 & 9 \\ 4 & 8 \end{vmatrix} = -4 & C_{33} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 5 & 7 \\ 4 & 3 \end{vmatrix} = -13 \end{aligned}$$

よって、逆行列 A^{-1} は次の通りとなる.

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^T = \frac{1}{105} \begin{bmatrix} -22 & 3 & 29 \\ 32 & -33 & -4 \\ -1 & 24 & -13 \end{bmatrix}$$

したがって、行列方程式の解は次の通りとなる.

$$\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b} = \frac{1}{105} \begin{bmatrix} -22 & 3 & 29 \\ 32 & -33 & -4 \\ -1 & 24 & -13 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 8 \end{bmatrix} = \frac{1}{105} \begin{bmatrix} (-22) \cdot 1 + 3 \cdot (-3) + 29 \cdot 8 \\ 32 \cdot 1 + (-33) \cdot (-3) + (-4) \cdot 8 \\ (-1) \cdot 1 + 24 \cdot (-3) + (-13) \cdot 8 \end{bmatrix} = \frac{1}{105} \begin{bmatrix} 201 \\ 99 \\ -177 \end{bmatrix} = \frac{1}{35} \begin{bmatrix} 67 \\ 33 \\ -59 \end{bmatrix}$$

すなわち、元の連立方程式の解として $x = 67/35$, $y = 33/35$, $z = -59/35$ を得る.

【5】 各抵抗のオームの法則により、次の関係が成り立つ.

$$V_1 = 100 \cdot I_1 \quad (\text{A2.3})$$

$$V_2 = 200 \cdot I_2 \quad (\text{A2.4})$$

$$V_3 = 300 \cdot I_3 \quad (\text{A2.5})$$

キルヒホッフの電圧則により, 次の関係が成り立つ.

$$V_1 + V_2 = 55 \tag{A2.6}$$

$$V_2 = V_3 \tag{A2.7}$$

ここで, 式(A2.3)-(A2.5)によって式(A2.6), (A2.7)の V_1, V_2, V_3 を消去すると, キルヒホッフの電圧則は次式に置き換えられる.

$$100I_1 + 200I_2 = 55 \tag{A2.8}$$

$$200I_2 = 300I_3 \tag{A2.9}$$

また, キルヒホッフの電流則により, 次の関係が成り立つ.

$$I_1 = I_2 + I_3 \tag{A2.10}$$

したがって, 式(A2.8), (A2.9), (A2.10)をまとめると I_1, I_2, I_3 に関する次の連立方程式を得る.

$$\begin{cases} 100I_1 + 200I_2 = 55 \\ 200I_2 - 300I_3 = 0 \\ I_1 - I_2 - I_3 = 0 \end{cases} \tag{A2.11}$$

式(A2.11)を行列方程式へと変換する.

$$\begin{aligned} 100 \cdot I_1 + 200 \cdot I_2 + 0 \cdot I_3 &= 55 \\ 0 \cdot I_1 + 200 \cdot I_2 + (-300) \cdot I_3 &= 0 \\ 1 \cdot I_1 + (-1) \cdot I_2 + (-1) \cdot I_3 &= 0 \end{aligned} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 100 & 200 & 0 \\ 0 & 200 & -300 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \\ I_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 55 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \tag{A2.12}$$

式(A2.12)を $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ にあてがえば, 次のとおりに対応する.

$$A = \begin{bmatrix} 100 & 200 & 0 \\ 0 & 200 & -300 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \\ I_3 \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 55 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$ による解法を念頭に, A^{-1} を求める. はじめに, 行列式 $|A|$ は次式で求まる.

$$|A| = 100 \cdot \begin{vmatrix} 200 & -300 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} - 200 \cdot \begin{vmatrix} 0 & -300 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} + 0 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 200 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = 100 \cdot (-500) - 200 \cdot 300 + 0 = -110000$$

つぎに, A の各成分の余因子を求める.

$$\begin{aligned} C_{11} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 200 & -300 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} = -500 & C_{12} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 0 & -300 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -300 & C_{13} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 0 & 200 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -200 \\ C_{21} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 200 & 0 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} = 200 & C_{22} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 100 & 0 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -100 & C_{23} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 100 & 200 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = 300 \\ C_{31} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 200 & 0 \\ 200 & -300 \end{vmatrix} = -60000 & C_{32} &= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 100 & 0 \\ 0 & -300 \end{vmatrix} = 30000 & C_{33} &= (+1) \cdot \begin{vmatrix} 100 & 200 \\ 0 & 200 \end{vmatrix} = 20000 \end{aligned}$$

よって, 逆行列 A^{-1} は次の通りとなる.

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|}C^T = \frac{1}{-110000} \begin{bmatrix} -500 & 200 & -60000 \\ -300 & -100 & 30000 \\ -200 & 300 & 20000 \end{bmatrix} = \frac{1}{1100} \begin{bmatrix} 5 & -2 & 600 \\ 3 & 1 & -300 \\ 2 & -3 & -200 \end{bmatrix}$$

したがって, 行列方程式の解は次の通りとなる.

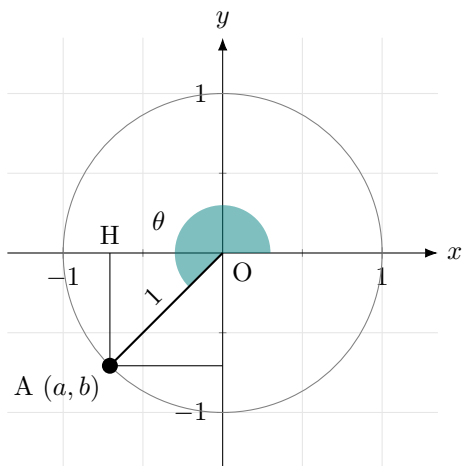
$$\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b} = \frac{1}{1100} \begin{bmatrix} 5 & -2 & 600 \\ 3 & 1 & -300 \\ 2 & -3 & -200 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 55 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{1100} \begin{bmatrix} 5 \cdot 55 + (-2) \cdot 0 + 600 \cdot 0 \\ 3 \cdot 55 + 1 \cdot 0 + (-300) \cdot 0 \\ 2 \cdot 55 + (-3) \cdot 0 + (-200) \cdot 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{20} \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.25 \\ 0.15 \\ 0.1 \end{bmatrix}$$

すなわち, 元の連立方程式の解として, $I_1 = 0.25 \text{ A}$, $I_2 = 0.15 \text{ A}$, $I_3 = 0.1 \text{ A}$ を得る.

第3章 三角関数

【1】 様々な手段が考えられるが、本詳解では単位円を用いた解法を用いる。

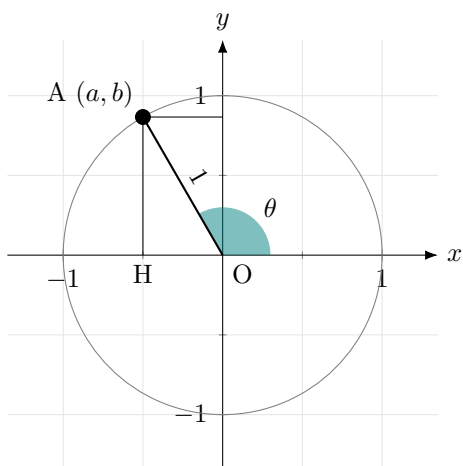
(1) $\frac{5}{4}\pi = 225^\circ$ に対応する単位円上の点 A は次の通りとなる。



ここで、 $225^\circ = 180^\circ + 45^\circ$ に注意すれば、三角形 OAH は $OH = AH$ の直角二等辺三角形であることがわかる。したがって、 $a = b$ であるため、次式を得る。

$$\tan \frac{5}{4}\pi = \frac{b}{a} = 1$$

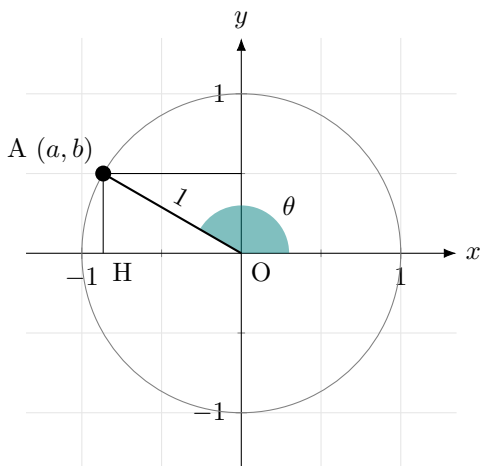
(2) $\frac{2}{3}\pi = 120^\circ$ に対応する単位円上の点 A は次の通りとなる。



ここで、 $120^\circ = 90^\circ + 30^\circ$ に注意すれば、三角形 OAH は $OA : AH : HO = 2 : \sqrt{3} : 1$ の直角二等辺三角形であることがわかる。したがって、 $b = \frac{\sqrt{3}}{2}$ となって次式を得る。

$$\sin \frac{2}{3}\pi = \frac{b}{r} = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

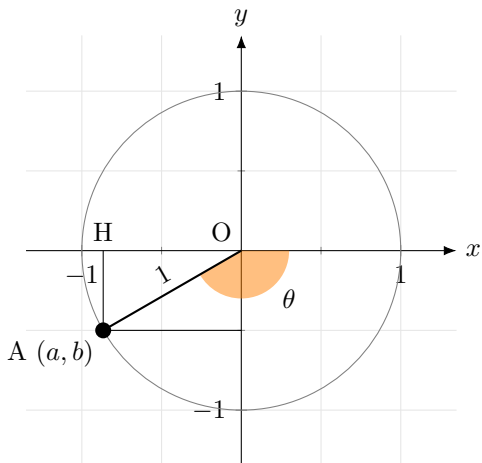
(3) $\frac{5}{6}\pi = 150^\circ$ に対応する単位円上の点 A は次の通りとなる。



ここで、 $150^\circ = 180^\circ - 30^\circ$ に注意すれば、三角形 OAH は $OA : AH : HO = 2 : 1 : \sqrt{3}$ の直角二等辺三角形であることがわかる。したがって、A の x 座標が負であることに注意すると $a = -\frac{\sqrt{3}}{2}$ となって次式を得る。

$$\cos \frac{5}{6}\pi = \frac{a}{r} = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

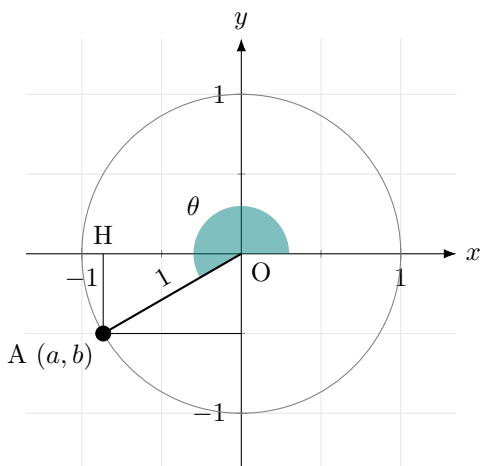
(4) $-\frac{5}{6}\pi = -150^\circ$ に対応する単位円上の点 A は次の通りとなる.



ここで, $-150^\circ = -180^\circ + 30^\circ$ に注意すれば, 三角形 OAH は $OA : AH : HO = 2 : 1 : \sqrt{3}$ の直角二等辺三角形であることがわかる. したがって, A の x 座標が負であることに注意すると $a = -\frac{\sqrt{3}}{2}$ となって次式を得る.

$$\cos\left(-\frac{5}{6}\pi\right) = \frac{a}{r} = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

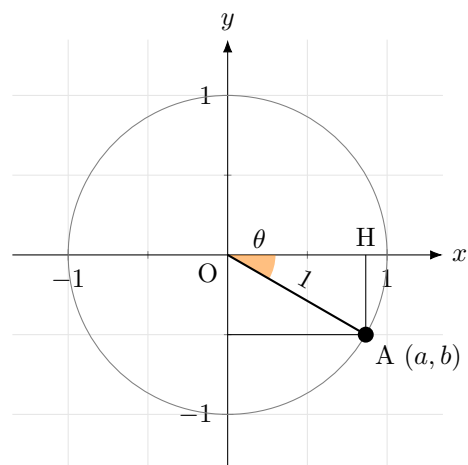
(5) $\frac{7}{6}\pi = 210^\circ$ に対応する単位円上の点 A は次の通りとなる.



ここで, $210^\circ = 180^\circ + 30^\circ$ に注意すれば, 三角形 OAH は $OA : AH : HO = 2 : 1 : \sqrt{3}$ の直角二等辺三角形であることがわかる. したがって, A の x 座標が負であることに注意すると $a = -\frac{\sqrt{3}}{2}$ となって次式を得る.

$$\cos\frac{7}{6}\pi = \frac{a}{r} = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

(6) $-\frac{1}{6}\pi = -30^\circ$ に対応する単位円上の点 A は次の通りとなる.



ここで, 三角形 OAH は $OA : AH : HO = 2 : 1 : \sqrt{3}$ の直角二等辺三角形であることがわかる. したがって, A の y 座標が負であることに注意すると $b = -\frac{1}{2}$ となって次式を得る.

$$\sin\left(-\frac{1}{6}\pi\right) = \frac{b}{r} = -\frac{1}{2}$$

【2】 (1)-(3) は $\frac{7}{12}\pi = \frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{3}$ に気付けるか否かがポイントである. 弧度法では分かりづらいが, 度数法に直せば $105^\circ = 45^\circ + 60^\circ$ と一気にわかりやすくなる.

$$(1) \sin \frac{7}{12}\pi = \sin \left(\frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{3} \right) = \sin \frac{\pi}{4} \cos \frac{\pi}{3} + \cos \frac{\pi}{4} \sin \frac{\pi}{3} = \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = \frac{\sqrt{6} + \sqrt{2}}{4}$$

$$(2) \cos \frac{7}{12}\pi = \cos \left(\frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{3} \right) = \cos \frac{\pi}{4} \cos \frac{\pi}{3} - \sin \frac{\pi}{4} \sin \frac{\pi}{3} = \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = -\frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4}$$

$$(3) \tan \frac{7}{12}\pi = \tan \left(\frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{3} \right) = \frac{\tan \frac{\pi}{4} + \tan \frac{\pi}{3}}{1 - \tan \frac{\pi}{4} \tan \frac{\pi}{3}} = \frac{1 + \sqrt{3}}{1 - 1 \cdot \sqrt{3}} = \frac{1 + \sqrt{3}}{1 - \sqrt{3}} \cdot \frac{1 + \sqrt{3}}{1 + \sqrt{3}} = \frac{4 + 2\sqrt{3}}{-2} = -(2 + \sqrt{3})$$

同様に、(4)–(6) では $\frac{\pi}{12} = \frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{4}$ を用いる。

$$(4) \sin \frac{\pi}{12} = \sin \left(\frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{4} \right) = \sin \frac{\pi}{3} \cos \frac{\pi}{4} - \cos \frac{\pi}{3} \sin \frac{\pi}{4} = \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{1}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} = \frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4}$$

$$(5) \cos \frac{\pi}{12} = \cos \left(\frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{4} \right) = \cos \frac{\pi}{3} \cos \frac{\pi}{4} + \sin \frac{\pi}{3} \sin \frac{\pi}{4} = \frac{1}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} = \frac{\sqrt{6} + \sqrt{2}}{4}$$

$$(6) \tan \frac{\pi}{12} = \tan \left(\frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{4} \right) = \frac{\tan \frac{\pi}{3} - \tan \frac{\pi}{4}}{1 + \tan \frac{\pi}{3} \tan \frac{\pi}{4}} = \frac{\sqrt{3} - 1}{1 + \sqrt{3} \cdot 1} = \frac{\sqrt{3} - 1}{\sqrt{3} + 1} \cdot \frac{\sqrt{3} - 1}{\sqrt{3} - 1} = \frac{4 - 2\sqrt{3}}{2} = 2 - \sqrt{3}$$

【3】

(1) 与式の逆三角関数を書き換えると $\sin \theta = 1/2$ となる。すなわち、 $0 < \theta < 2\pi$ の範囲でこれを満たす θ を求めれば良い。したがって、基本的な三角比*1により、次の通り解が得られる。

$$\theta = \frac{\pi}{6}, \frac{5}{6}\pi$$

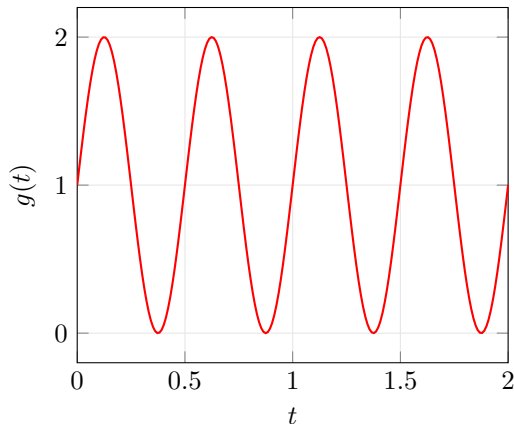
(2) 与式の逆三角関数を書き換えると $\cos \theta = \sqrt{3}/2$ となる。すなわち、 $0 < \theta < 2\pi$ の範囲でこれを満たす θ を求めれば良い。したがって、基本的な三角比により、次の通り解が得られる。

$$\theta = \frac{\pi}{6}, \frac{11}{6}\pi$$

(3) 与式の逆三角関数を書き換えると $\tan \theta = \sqrt{3}$ となる。すなわち、 $0 < \theta < 2\pi$ の範囲でこれを満たす θ を求めれば良い。したがって、基本的な三角比により、次の通り解が得られる。

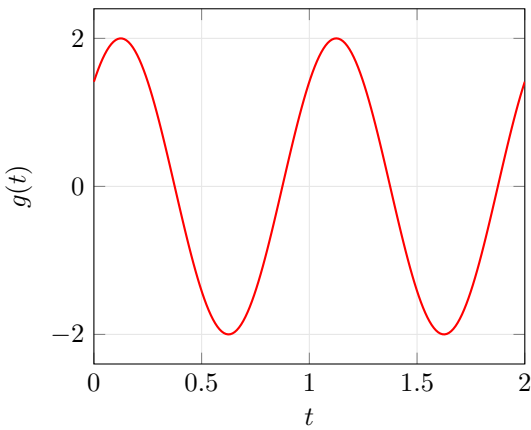
$$\theta = \frac{\pi}{3}, \frac{4}{3}\pi$$

【4】

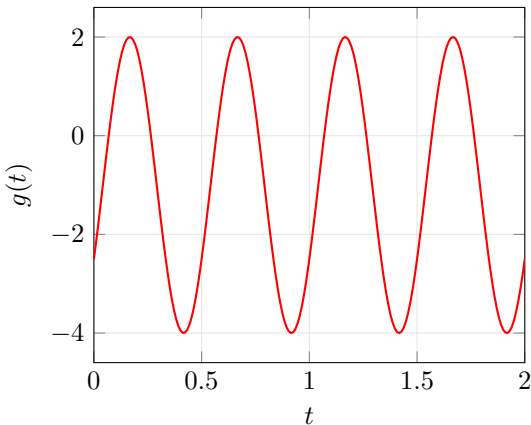


(1) 振幅が1、バイアスが1であるため、縦軸方向には $g(t) = 1$ を軸として上下1の幅（0から2の幅）で発振している。一方、周波数が2であるため、 t が1進むにつれて波が2つ発生している。最後に、位相が0であるため、 $t = 0$ で $\sin 0$ と対応する波形となる。したがって、グラフは左図の通りである。

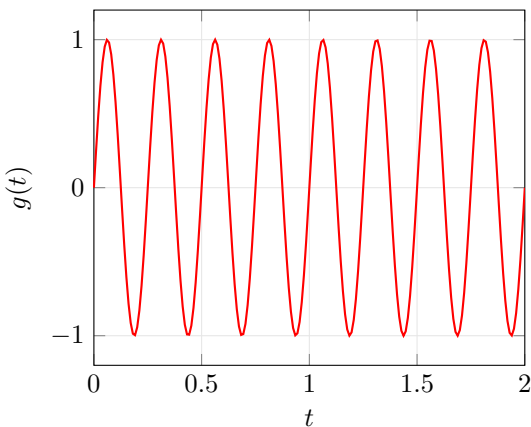
*1 基本的な角度と三角比の対応は暗記しておこう。



(2) 振幅が 2, バイアスが 0 であるため, 縦軸方向には $g(t) = 0$ を軸として上下 2 の幅 (-2 から 2 の幅) で発振している. 一方, 周波数が 1 であるため, t が 1 進むにつれて波が 1 つ発生している. 最後に, 位相が $\pi/4$ であるため, $t = 0$ で $\sin \frac{\pi}{4}$ と対応する波形となる. したがって, グラフは左図の通りである.



(3) 振幅が 3, バイアスが -1 であるため, 縦軸方向には $g(t) = -1$ を軸として上下 3 の幅 (-4 から 2 の幅) で発振している. 一方, 周波数が 2 であるため, t が 1 進むにつれて波が 2 つ発生している. 最後に, 位相が $-\pi/6$ であるため, $t = 0$ で $\sin(-\frac{\pi}{6})$ と対応する波形となる. したがって, グラフは左図の通りである.



(4) 振幅が 1, バイアスが 0 であるため, 縦軸方向には $g(t) = 0$ を軸として上下 1 の幅 (-1 から 1 の幅) で発振している. 一方, 周波数が 4 であるため, t が 1 進むにつれて波が 4 つ発生している. 最後に, 位相が 2π であるため, $t = 0$ で $\sin 2\pi = \sin 0$ と対応する波形, すなわち位相 0 と等価となる. したがって, グラフは左図の通りである.

【5】

(1) 波の y 軸方向の動きを観察すると, 0 から 2 の幅で 1 を軸として発振していることがわかる. したがって, **振幅 A は 1, バイアス B は 1** である. 波の x 軸方向の動きを観察すると, $t = 0$ から $t = 1$ までの間に 2 つの波が発生していることがわかる. したがって, **周波数 f は 2** である. 最後に, 対象の正弦波は $t = 0$ において山の頂点を示しているため, $t = 0$ における波の位相は $\sin \frac{\pi}{2}$ と一致する. すなわち, **位相 $\phi = \pi/2$** である.

(2) 波の y 軸方向の動きを観察すると, -2 から 2 の幅で 0 を軸として発振していることがわかる. したがって, **振幅 A は 2, バイアス B は 0** である. 波の x 軸方向の動きを観察すると, $t = 0$ から $t = 2$ までの間に 1 つの波が発生していることがわかる. したがって, **周波数 f は $1/2$** である. 最後に, 対象の正弦波は $t = 0$ において谷から山へ向かう中間地点を示しているため, $t = 0$ における波の位相は $\sin 0$ と一致する. すなわち, **位相 $\phi = 0$** である.

(3) 波の y 軸方向の動きを観察すると, -4 から 2 の幅で -1 を軸として発振していることがわかる. したがって, **振幅 A は 3, バイアス B は -1** である. 波の x 軸方向の動きを観察すると, $t = 0$ から $t = 1$ までの間に 3 つの波が発生している

ことがわかる。したがって、**周波数 f は 3** である。最後に、対象の正弦波は $t = 0$ において谷の底を示しているため、 $t = 0$ における波の位相は $\sin(-\frac{\pi}{2})$ と一致する。すなわち、**位相 $\phi = -\pi/2$** である。

(4) 波の y 軸方向の動きを観察すると、 -4 から 0 の幅で -2 を軸として発振していることがわかる。したがって、**振幅 A は 2**、**バイアス B は -2** である。波の x 軸方向の動きを観察すると、 $t = 0$ から $t = 1$ までの間に 1 つの波が発生していることがわかる。したがって、**周波数 f は 1** である。最後に、対象の正弦波は $t = 0$ において山から谷へ向かう中間地点を示しているため、 $t = 0$ における波の位相は $\sin \pi$ または $\sin(-\pi)$ と一致する。すなわち、**位相 $\phi = \pi$ または $\phi = -\pi$** である。

【6】 三角比の基本的な変換により、(b) は次式で置き換えられる。

$$3 \sin\left(2\pi x + \frac{\pi}{2}\right) - 1 = 3 \cos(2\pi x) - 1$$

したがって、(a) と (b) の三角関数を足し合わせて次式を得る。

$$\sin(2\pi x) + 3 \cos(2\pi x) - 1$$

\sin と \cos の角がそれぞれ $2\pi x$ で等しいため、三角関数の合成の公式が適用できる。

$$\sin(2\pi x) + 3 \cos(2\pi x) = \sqrt{1^2 + 3^2} \sin(2\pi x + \phi) = \sqrt{10} \sin(2\pi x + \phi)$$

ただし、 ϕ は次式を満たす。

$$\phi = \tan^{-1} 3$$

ここで、仮定から $\tan 1.249 = 3$ であるため、 $\phi = 1.249$ である。したがって、次の通りに解を得る。

$$\sqrt{10} \sin(2\pi x + 1.249) - 1$$

第4章 指数と対数およびその関数

【1】 指数演算の基本に則って，下記の通りに解を得る．

$$(1) \quad 2^6 \times 2^{-5} = 2^{6-5} = 2^1 = 2$$

$$(2) \quad 2^3 \times 5^3 = (2 \times 5)^3 = 10^3 = 1000$$

$$(3) \quad (2^2)^3 = 2^{2 \times 3} = 2^6 = 64$$

$$(4) \quad 2^{2^3} = 2^8 = 256$$

【2】 対数演算の基本に則って，下記の通りに解を得る．

$$(1) \quad \log_2 8 + \log_2 4 = \log_2 2^3 + \log_2 2^2 = 3 + 2 = 5$$

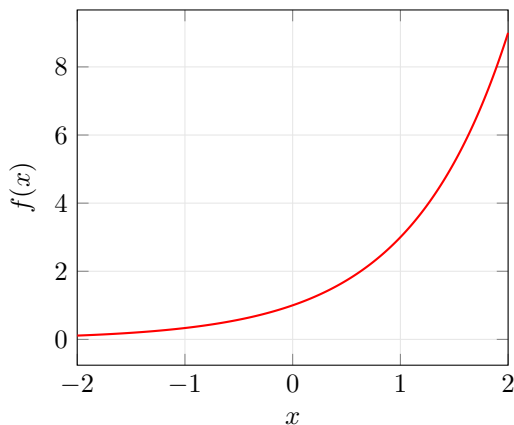
$$(2) \quad \log_3 162 - \log_3 2 = \log_3 \left(\frac{162}{2} \right) = \log_3 81 = \log_3 3^4 = 4$$

$$(3) \quad \frac{1}{3} \log_{0.5} 64 = \frac{1}{3} \log_{0.5} 4^3 = \frac{1}{3} \cdot 3 \log_{0.5} 4 = \log_{0.5} 4 = \frac{\log_2 4}{\log_2 0.5} = \frac{\log_2 2^2}{\log_2 2^{-1}} = \frac{2}{-1} = -2$$

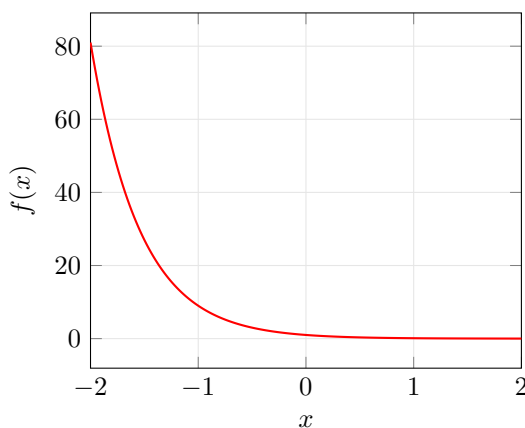
$$(4) \quad \log_5 500 - 2 \log_5 2 + \log_4 32 + \log_4 8 = \log_5 500 - \log_5 2^2 + \log_4 (32 \times 8) = \log_5 \left(\frac{500}{2^2} \right) + \log_4 (4^2 \cdot 2 \times 4 \cdot 2)$$

$$= \log_5 125 + \log_4 4^4 = \log_5 5^3 + 4 = 3 + 4 = 7$$

【3】

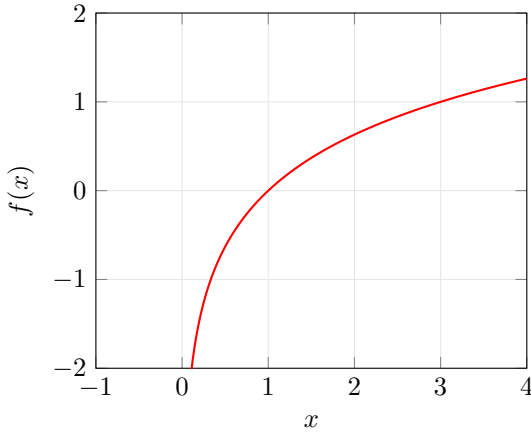


(1) $f(x) = 3^x$ は $x = 0$ で $f(0) = 3^0 = 1$ を取り，底が 1 よりも大きい指数関数である．すなわち， x が増加するにつれて $f(x)$ も増加し， x が減少するにつれて $f(x)$ も減少する．また， $3^x > 0$ であるため， $f(x)$ はどれだけ減少しても 0 にはならない．ゆえに，グラフの概形は左図の通りとなる．

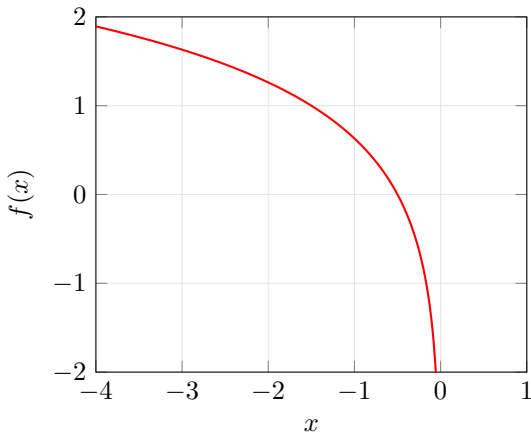


(2) $f(x) = 3^{-2x}$ は $x = 0$ で $f(0) = 3^0 = 1$ を取り， $3^{-2x} = (3^{-2})^x = (1/9)^x$ から，底が 1 よりも小さい指数関数である．すなわち， x が増加するにつれて $f(x)$ は減少し， x が減少するにつれて $f(x)$ は増加する．また， $(1/9)^x > 0$ であるため， $f(x)$ はどれだけ減少しても 0 にはならない．ゆえに，グラフの概形は左図の通りとなる．

【4】



(1) 対数関数の定義域は真数によって決定づけられる。すなわち、真数は正でなくてはならないため、**定義域は $x > 0$** である。また、 $f(x)$ は $x = 1$ において、 $f(1) = \log_3 1 = 0$ を取り、グラフの概形は左図の通りとなる。



(2) 真数は正でなくてはならないため、 $-2x > 0$ 、すなわち **定義域は $x < 0$** である。また、 $f(x)$ は $x = -1/2$ において、 $f(-1/2) = \log_3 1 = 0$ を取り、グラフの概形は左図の通りとなる。グラフは $g(x) = f(-x) = \log_3(2x)$ を y 軸に対して線対称に反転させたグラフとなっている。

【5】 双曲線関数の定義を再掲しておく。

$$\sinh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2} \tag{A4.1}$$

$$\cosh(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2} \tag{A4.2}$$

$$\tanh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}} = \frac{e^{2x} - 1}{e^{2x} + 1} \tag{A4.3}$$

これらの関数に対して $x = 1$ を代入し、 $e = 2.72$ を用いて置き換える。

$$(1) \sinh(1) = \frac{e - e^{-1}}{2} = \frac{2.72 - \frac{1}{2.72}}{2} = \frac{2.35235 \dots}{2} \approx 1.18$$

$$(2) \cosh(1) = \frac{e + e^{-1}}{2} = \frac{2.72 + \frac{1}{2.72}}{2} = \frac{3.08764 \dots}{2} \approx 1.54$$

$$(3) \tanh(1) = \frac{e^2 - 1}{e^2 + 1} = \frac{7.3984 - 1}{7.3984 + 1} = \frac{6.3984}{8.3984} \approx 0.76$$

【6】

(1) 式 (A4.1) から、 $\sinh^2(x)$ を指数関数で表すと次式となる。

$$\sinh^2(x) = \left(\frac{e^x - e^{-x}}{2} \right)^2 = \frac{e^{2x} - 1 - 1 + e^{-2x}}{4} = \frac{e^{2x} - 2 + e^{-2x}}{4}$$

(2) 式 (A4.2) から, $\cosh^2(x)$ を指数関数で表すと次式となる.

$$\cosh^2(x) = \left(\frac{e^x + e^{-x}}{2} \right)^2 = \frac{e^{2x} + 1 + 1 + e^{-2x}}{4} = \frac{e^{2x} + 2 + e^{-2x}}{4}$$

(3) (1) および (2) から, $\cosh^2(x) - \sinh^2(x)$ は次の通り記述できる.

$$\cosh^2(x) - \sinh^2(x) = \frac{e^{2x} + 2 + e^{-2x}}{4} - \frac{e^{2x} - 2 + e^{-2x}}{4} = \frac{2 + 2}{4} = 1$$

したがって, $\cosh^2(x) - \sinh^2(x)$ の値は x によらず一定となる.

第5章 複素数

【1】 複素数の基本的な演算に基づいて計算する.

$$(1) \quad 3(2 + j3) + j2(1 - j) = 3 \cdot 2 + 3 \cdot j3 + j2 \cdot 1 - j2 \cdot j = 6 + j9 + j2 - j^2 2 = 6 + j11 - (-1) \cdot 2 = 8 + j11$$

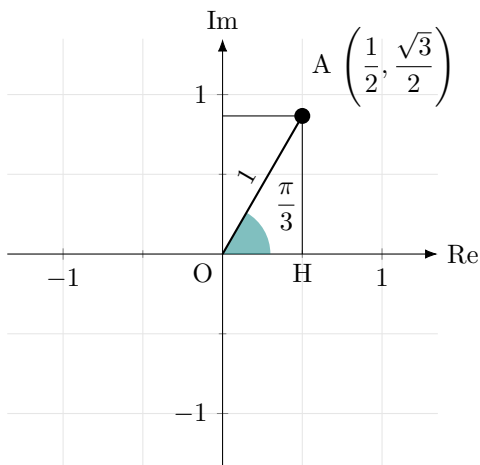
$$(2) \quad (2 + j3)(5 - j2) = 2 \cdot 5 - 2 \cdot j2 + j3 \cdot 5 - j3 \cdot j2 = 10 - j4 + j15 - j^2 6 = 10 + j11 - (-1) \cdot 6 = 16 + j11$$

$$(3) \quad |1 + j|^2 = \sqrt{1^2 + 1^2}^2 = \sqrt{2}^2 = 2$$

$$(4) \quad \frac{5 + j2}{7 - j3} = \frac{5 + j2}{7 - j3} \cdot \frac{7 + j3}{7 + j3} = \frac{5 \cdot 7 + 5 \cdot j3 + j2 \cdot 7 + j2 \cdot j3}{7^2 - (j3)^2} = \frac{35 + j15 + j14 + j^2 6}{49 - j^2 9}$$

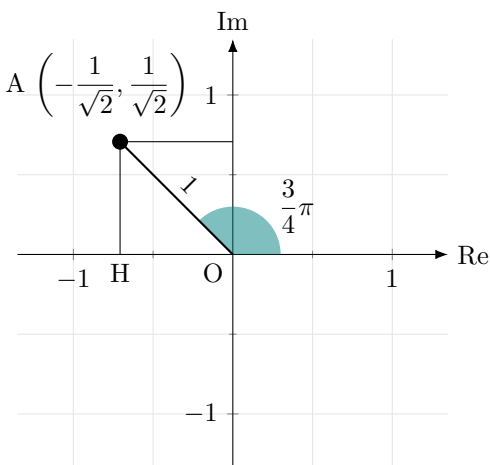
$$= \frac{35 + j29 + (-1) \cdot 6}{49 - (-1) \cdot 9} = \frac{29 + j29}{58} = \frac{1}{2} + j\frac{1}{2}$$

【2】 複素平面に与えられた複素数を点として描画し、原点からの距離 r と実軸からの角度 θ を求める. これらの値から、 $a + jb = r(\cos \theta + j \sin \theta)$ によって式を変換する. なお、問題文から自明でもあるが、本問においては原点からの距離 r はすべて $r = 1$ であるため、導出は示さない.



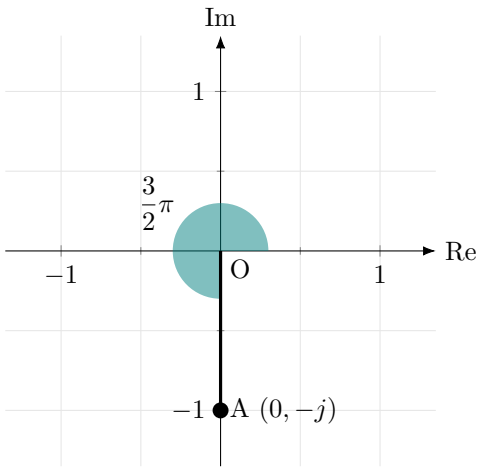
(1) 三角形 OAH は $OA : AH : HO = 2 : \sqrt{3} : 1$ の直角三角形である. したがって、 $\angle HOA = \pi/3$ であり、与式は次の通り変換できる.

$$\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2} = \cos \frac{\pi}{3} + j \sin \frac{\pi}{3}$$



(2) 三角形 OAH は $OA : AH : HO = \sqrt{2} : 1 : 1$ の直角三角形である. したがって、 $\angle HOA = \pi/4$ であり、 $\theta = 3\pi/4$ となり与式は次の通り変換できる.

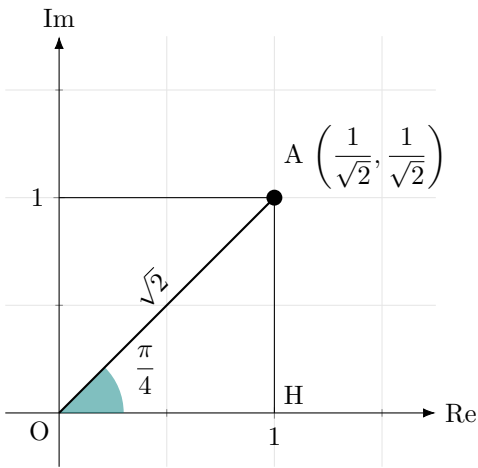
$$-\frac{1}{\sqrt{2}} + j\frac{1}{\sqrt{2}} = \cos \frac{3}{4}\pi + j \sin \frac{3}{4}\pi$$



(3) 左図から、 $\theta = 3\pi/2$ となり与式は次の通り変換できる.

$$-j = \cos \frac{3}{2}\pi + j \sin \frac{3}{2}\pi$$

【3】 前問同様であるが、今回は $r = 1$ ではない。得られた r と θ を基に、 (r, θ) として極座標を、 $re^{j\theta}$ として指数関数表示を得る。

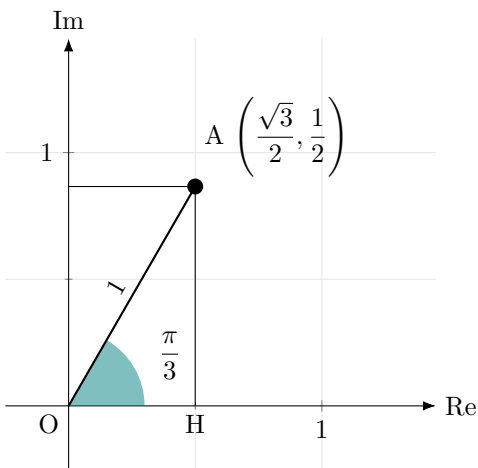


(1) 原点からの距離 r は、 $r = \sqrt{1^2 + 1^2} = \sqrt{2}$ である。また、三角形 OAH は $OA : AH : HO = \sqrt{2} : 1 : 1$ の直角三角形であり、 $\angle HOA = \theta = \pi/4$ となる。したがって、極座標は次の通りとなる。

$$1 + j \rightarrow \left(\sqrt{2}, \frac{\pi}{4}\right)$$

また、極座標表示は次の通りとなる。

$$1 + j = \sqrt{2}e^{j\frac{\pi}{4}}$$

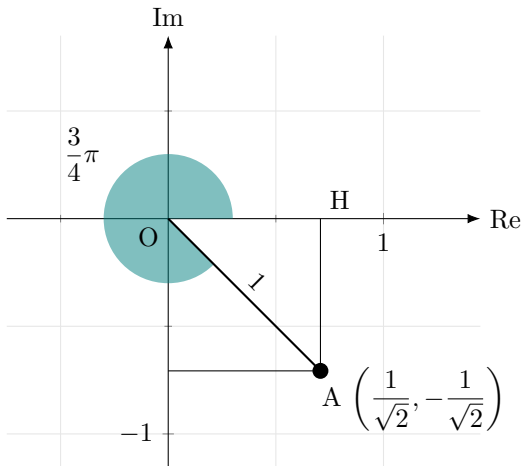


(2) 原点からの距離 r は、 $r = \sqrt{(\sqrt{3}/2)^2 + (1/2)^2} = 1$ である。また、三角形 OAH は $OA : AH : HO = 2 : \sqrt{3} : 1$ の直角三角形であり、 $\angle HOA = \theta = \pi/3$ となる。したがって、極座標は次の通りとなる。

$$\frac{\sqrt{3}}{2} + j\frac{1}{2} \rightarrow \left(1, \frac{\pi}{3}\right)$$

また、極座標表示は次の通りとなる。

$$\frac{\sqrt{3}}{2} + j\frac{1}{2} \rightarrow e^{j\frac{\pi}{3}}$$



(3) 原点からの距離 r は、 $r = \sqrt{(1/\sqrt{2})^2 + (1/\sqrt{2})^2} = 1$ である。また、三角形 OAH は $OA : AH : HO = \sqrt{2} : 1 : 1$ の直角三角形であり、 $\angle HOA = \pi/4$ 、すなわち $\theta = 7\pi/4$ となる。したがって、極座標は次の通りとなる。

$$\frac{1}{\sqrt{2}} - j\frac{1}{\sqrt{2}} \rightarrow \left(1, \frac{7}{4}\pi\right)$$

また、極座標表示は次の通りとなる。

$$\frac{1}{\sqrt{2}} - j\frac{1}{\sqrt{2}} = e^{j\frac{7}{4}\pi}$$

【4】 まずは指数を簡単な形へと変換し、その後、次式で直交座標表示へと置き換える。

$$re^{j\theta} = r(\cos\theta + j\sin\theta) \tag{A5.1}$$

(1) 指数を簡単な形へ変換する。

$$2e^{j\frac{5}{2}\pi}e^{j\frac{\pi}{3}} = 2e^{j\frac{5}{2}\pi + j\frac{\pi}{3}} = 2e^{j\frac{5}{3}\pi}$$

式 (A5.1) によって直交座標表示を得る。

$$2e^{j\frac{5}{3}\pi} = 2\left(\cos\frac{5}{3}\pi + j\sin\frac{5}{3}\pi\right) = 2\left(-\frac{\sqrt{3}}{2} + j\frac{1}{2}\right) = -\sqrt{3} + j$$

(2) 指数を簡単な形へ変換する。

$$(e^{j\frac{\pi}{8}})^2 = e^{j\frac{\pi}{8} \cdot 2} = e^{j\frac{\pi}{4}}$$

式 (A5.1) によって直交座標表示を得る。

$$e^{j\frac{\pi}{4}} = \cos\frac{\pi}{4} + j\sin\frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}} + j\frac{1}{\sqrt{2}}$$

(3) 指数を簡単な形へ変換する。

$$\frac{6e^{j\frac{4}{3}\pi}}{3e^{j\frac{\pi}{6}}} = 2e^{j\frac{4}{3}\pi - j\frac{\pi}{6}} = 2e^{j\frac{7}{6}\pi}$$

式 (A5.1) によって直交座標表示を得る。

$$2e^{j\frac{7}{6}\pi} = 2\left(-\frac{\sqrt{3}}{2} - j\frac{1}{2}\right) = -\sqrt{3} - j$$

【5】

(1) 複素数の基本的な演算に基づいて計算する。

$$[r(\cos\theta + j\sin\theta)]^2 = r^2(\cos\theta + j\sin\theta)^2 = r^2(\cos^2\theta + 2j\cos\theta\sin\theta + j^2\sin^2\theta) = r^2(\cos^2\theta - \sin^2\theta + 2j\cos\theta\sin\theta)$$

(2) 三角比の加法定理から、次式が成り立つ。

$$\begin{aligned} \cos 2\theta &= \cos^2\theta - \sin^2\theta \\ \sin 2\theta &= 2\sin\theta\cos\theta \end{aligned}$$

したがって、(1) で得た式は次の通り変換できる。

$$r^2(\cos^2\theta - \sin^2\theta + 2j\cos\theta\sin\theta) = r^2(\cos 2\theta + j\sin 2\theta)$$

(3) $n = 2$ におけるド・モアブルの定理は次の通りである.

$$[r(\cos \theta + j \sin \theta)]^2 = r^2(\cos 2\theta + j \sin 2\theta) \quad (\text{A5.2})$$

(1) の結果から, 左辺は次の通り変換できる.

$$(\text{左辺}) = [r(\cos \theta + j \sin \theta)]^2 = r^2(\cos^2 \theta - \sin^2 \theta + 2j \cos \theta \sin \theta)$$

さらに (2) により, 次の通り変換できる.

$$(\text{左辺}) = r^2(\cos 2\theta + j \sin 2\theta)$$

したがって, (左辺) = (右辺) となり, ド・モアブルの定理は成立する.

第6章 微分・偏微分

【1】

$$(1) \quad (3x^3 - 2x^2 + 6x + 3)' = 3 \cdot (3x^2) - 2 \cdot (2x) + 6 \cdot 1 + 3 \cdot 0 = 9x^2 - 4x + 6$$

$$(2) \quad (\sqrt{x+2})' = [(x+2)^{\frac{1}{2}}]' = \frac{1}{2}(x+2)^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{2(x+2)^{\frac{1}{2}}} = \frac{1}{2\sqrt{x+2}}$$

$$(3) \quad [(3x-1)\sin x]' = (3x-1)' \sin x + (3x-1)(\sin x)' = 3 \sin x + (3x-1) \cos x$$

$$(4) \quad \left(\frac{x}{x+1}\right)' = \frac{(x)'(x+1) - x(x+1)'}{(x+1)^2} = \frac{x+1-x}{(x+1)^2} = \frac{1}{(x+1)^2}$$

【2】 合成関数 $f(x) = g(u(x))$ は、 $g(u)$ および $u(x)$ を適切に（微分できるように）定義できれば、 $f(x)$ そのものも微分できるようになる。合成関数 $f(x) = g(u(x))$ の微分は次式によって導ける。

$$\frac{df}{dx} = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{dx} \tag{A6.1}$$

(1) $u(x) = \sin x$, $g(u) = u^4$ とおくと、与式は合成関数 $g(u(x))$ となる。したがって、式 (A6.1) によって次式を得る。

$$\frac{df}{dx} = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{d}{du}(u^4) \cdot \frac{d}{dx}(\sin x) = 4u^3 \cdot \cos x = 4 \sin^3 x \cos x$$

(2) $u(x) = \sin x$, $g(u) = \sqrt{u}$ とおくと、与式は合成関数 $g(u(x))$ となる。したがって、式 (A6.1) によって次式を得る。

$$\frac{df}{dx} = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{d}{du}(\sqrt{u}) \cdot \frac{d}{dx}(\sin x) = \frac{1}{2\sqrt{u}} \cdot \cos x = \frac{\cos x}{2\sqrt{\sin x}}$$

(3) はじめに、加法定理により式変換を行う。

$$\sin x \cos x = \frac{1}{2} \sin 2x$$

$u(x) = 2x$, $g(u) = \frac{1}{2} \sin u$ とおくと、与式は合成関数 $g(u(x))$ となる。したがって、式 (A6.1) によって次式を得る。

$$\frac{df}{dx} = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{d}{du}\left(\frac{1}{2} \sin u\right) \cdot \frac{d}{dx}(2x) = \frac{\cos u}{2} \cdot 2 = \cos 2x$$

(4) $u(x) = -x^2$, $g(u) = e^u$ とおくと、与式は合成関数 $g(u(x))$ となる。したがって、式 (A6.1) によって次式を得る。

$$\frac{df}{dx} = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{d}{du}(e^u) \cdot \frac{d}{dx}(-x^2) = e^u \cdot (-2x) = -2xe^{-x^2}$$

(5) $u(x) = \sin x$, $g(u) = e^u$ とおくと、与式は合成関数 $g(u(x))$ となる。したがって、式 (A6.1) によって次式を得る。

$$\frac{df}{dx} = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{d}{du}(e^u) \cdot \frac{d}{dx}(\sin x) = e^u \cdot \cos x = e^{\sin x} \cos x$$

(6) (4) にならい、 $1 + e^{x^2}$ の導関数を求めておく。 $u(x) = x^2$, $g(u) = 1 + e^u$ とおくと、 $1 + e^{x^2}$ は合成関数となる。したがって、式 (A6.1) によって次式を得る。

$$\frac{d}{dx}(1 + e^{x^2}) = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{d}{du}(1 + e^u) \cdot \frac{d}{dx}(x^2) = e^u \cdot (2x) = 2xe^{x^2}$$

つぎに、 $u(x) = 1 + e^{x^2}$, $g(u) = \sqrt{u}$ とおくと、与式は合成関数 $g(u(x))$ となる。したがって、式 (A6.1) によって次式を得る。

$$\frac{df}{dx} = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{d}{du}(\sqrt{u}) \cdot \frac{d}{dx}(1 + e^{x^2}) = \frac{1}{2\sqrt{u}} \cdot 2xe^{x^2} = \frac{xe^{x^2}}{\sqrt{1 + e^{x^2}}}$$

【3】 媒介変数関数の微分は次式で計算できる.

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \cdot \frac{1}{\frac{dx}{dt}} \quad (\text{A6.2})$$

(1) y, x をそれぞれ t について微分する.

$$\frac{dy}{dt} = b \cos t \qquad \frac{dx}{dt} = -a \sin t$$

したがって、式 (A6.2) により、次式の解を得る.

$$\frac{dy}{dx} = b \cos t \cdot \frac{1}{-a \sin t} = -\frac{b}{a} \frac{1}{\tan t}$$

(2) y, x をそれぞれ t について微分する.

$$\frac{dy}{dt} = 4t^3 - 4t = 4t(t-1)(t+1) \qquad \frac{dx}{dt} = t - 1$$

したがって、式 (A6.2) により、次式の解を得る.

$$\frac{dy}{dx} = 4t(t-1)(t+1) \cdot \frac{1}{t-1} = 4t(t+1)$$

【4】 $y = f(x)$ の逆関数を $g = f^{-1}(x)$ とするとき、 g の微分は次式で計算できる.

$$\frac{dg}{dx}(x) = \frac{1}{\frac{df}{dx}(g(x))} \quad (\text{A6.3})$$

そこで、与式を $y = g(x)$ とおく.

$$g(x) = \arccos x \quad (-1 < x < 1) \qquad f(x) = g^{-1}(x) = \cos x \quad (0 < x < \pi) \qquad f'(x) = -\sin x \quad (0 < x < \pi)$$

したがって、式 (A6.3) により、次式を得る.

$$y' = \frac{dg}{dx}(x) = \frac{1}{-\sin(\arccos x)} = -\frac{1}{\sin y}$$

$x = \cos y$ であるので、 $\cos^2 y + \sin^2 y = 1$ から次式が導かれる.

$$\begin{aligned} \sin^2 y &= 1 - \cos^2 y = 1 - x^2 \\ \sin y &= \pm \sqrt{1 - x^2} \end{aligned}$$

ここで、 $0 < y < \pi$ から、 $\sin y > 0$ であり、 $\sin y = \sqrt{1 - x^2}$ となる. したがって、次式の解を得る.

$$y' = -\frac{1}{\sin y} = -\frac{1}{\sqrt{1 - x^2}}$$

【5】 解き方 6.7 に従って計算する.

(1) x についての偏微分では、 y を定数として扱う.

$$f_x = \frac{\partial f}{\partial x} = 2 \cdot 2x - 1 \cdot 4y^2 + 0 = 4x - 4y^2$$

y についての偏微分では、 x を定数として扱う.

$$f_y = \frac{\partial f}{\partial y} = 0 - 4x \cdot 2y + 3 \cdot 2y = -8xy + 6y$$

(2) $u = x^2 + 3xy$ とおいておき, 合成関数の微分として解く. u の x および y についての偏導関数は次の通り.

$$u = x^2 + 3xy \qquad u_x = \frac{\partial u}{\partial x} = 2x + 3y \qquad u_y = \frac{\partial u}{\partial y} = 3x$$

まず, f の x についての偏導関数を求める.

$$f(x, y) = y\sqrt{u} = y \cdot u^{\frac{1}{2}}$$

$$f_x = \frac{\partial f}{\partial x} = y \cdot \left(\frac{1}{2} u^{-\frac{1}{2}} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} \right) = y \cdot \frac{1}{2\sqrt{u}} (2x + 3y) = \frac{y(2x + 3y)}{2\sqrt{x^2 + 3xy}}$$

つぎに, f の y についての偏導関数を求める*1.

$$f_y = \frac{\partial f}{\partial y} = y \cdot \left(\frac{1}{2} u^{-\frac{1}{2}} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} \right) + u^{\frac{1}{2}} = y \cdot \frac{1}{2\sqrt{u}} \cdot 3x + \sqrt{u} = \frac{3xy + 2u}{2\sqrt{u}} = \frac{3xy + 2(x^2 + 3xy)}{2\sqrt{x^2 + 3xy}}$$

$$= \frac{2x^2 + 9xy}{2\sqrt{x^2 + 3xy}}$$

(3) 与式は x についての関数と y についての関数の積となっている. x についての偏導関数では, y についての関数も定数として扱う.

$$f_x = \frac{\partial f}{\partial x} = (2e^{2x}) \cdot \cos 2y = 2e^{2x} \cos 2y$$

y についての偏導関数では, x についての関数も定数として扱う.

$$f_y = \frac{\partial f}{\partial y} = e^{2x} (-2 \sin 2y) = -2e^{2x} \sin 2y$$

(4) 商の微分の公式にしたがって, 下記の通り導出できる.

$$f' = \frac{(2xy)'(x^2 + y^2) - 2xy(x^2 + y^2)'}{(x^2 + y^2)^2}$$

x についての偏導関数は, ' を $\partial/\partial x$ とみて, 次の通り解を求める.

$$f_x = \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{2y(x^2 + y^2) - 2xy \cdot 2x}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{2y(x^2 + y^2) - 2y \cdot 2x^2}{(x^2 + y^2)^2} = -\frac{2y(x^2 - y^2)}{(x^2 + y^2)^2}$$

y についての偏導関数は, ' を $\partial/\partial y$ とみて, 次の通り解を求める.

$$f_y = \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{2x(x^2 + y^2) - 2xy \cdot 2y}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{2x(x^2 + y^2) - 2x \cdot 2y^2}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{2x(x^2 - y^2)}{(x^2 + y^2)^2}$$

【6】

(1) まずは一階の偏導関数を求める.

$$f_x = 3 \cdot (2x) \cdot y = 6xy, \qquad f_y = 3x^2 \cdot 1 - 3y^2 = 3x^2 - 3y^2$$

つぎに, 一階の偏導関数をさらに偏微分して二階の偏導関数を得る.

$$f_{xx} = 6y \cdot 1 = 6y, \qquad f_{xy} = 6x \cdot 1 = 6x, \qquad f_{yx} = 6x - 0 = 6x, \qquad f_{yy} = 0 - 6y = -6y$$

(2) まずは一階の偏導関数を求める.

$$f_x = e^x \cos 3y, \qquad f_y = e^x \cdot (-3 \sin 3y) = -3e^x \sin 3y$$

つぎに, 一階の偏導関数をさらに偏微分して二階の偏導関数を得る.

$$f_{xx} = e^x \cos 3y, \quad f_{xy} = e^x \cdot (-3 \sin 3y) = -3e^x \sin 3y, \quad f_{yx} = -3e^x \sin 3y, \quad f_{yy} = -3e^x (3 \cos 3y) = -9e^x \cos 3y$$

*1 積の微分を思い出そう.

第7章 積分

以下、特に断りのない限り C を積分定数とする。

【1】不定積分の各種公式にしたがって計算する。

(1)

$$\int (5x^2 - 3x + 1) dx = 5 \cdot \frac{1}{3}x^3 - 3 \cdot \frac{1}{2}x^2 + x + C = \frac{5}{3}x^3 - \frac{3}{2}x^2 + x + C$$

(2)

$$\int \frac{x+1}{x^3} dx = \int \left(\frac{1}{x^2} + \frac{1}{x^3} \right) dx = \int (x^{-2} + x^{-3}) dx = \frac{1}{-1}x^{-1} + \frac{1}{-2}x^{-2} + C = -\frac{1}{x} - \frac{1}{2x^2} + C$$

(3)

$$\int \sin^2 x dx = \int \frac{1 - \cos 2x}{2} dx = \int \left(\frac{1}{2} - \frac{\cos 2x}{2} \right) dx = \frac{1}{2}x - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \sin 2x + C = \frac{1}{2}x - \frac{1}{4} \sin 2x + C$$

【2】置換積分では、 $u = f(x)$ を定めて、 x についての積分を u についての積分に置き換える。

(1) $u = 3x - 2$ とおくと、 $du/dx = 3$ から、次式の通り置き換えられる。

$$\int (3x - 2)^5 dx = \int u^5 \cdot \underbrace{\frac{1}{3} \frac{du}{dx}}_1 dx = \int \frac{u^5}{3} du$$

得られた式を積分すると次式となる。

$$\int \frac{u^5}{3} du = \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{6} u^6 + C = \frac{1}{18} u^6 + C$$

したがって、 $u = 3x - 2$ を元に戻せば、解として次式を得る。

$$\int (3x - 2)^5 dx = \frac{1}{18} (3x - 2)^6 + C$$

(2) $u = 1 + x^2$ とおくと、 $du/dx = 2x$ から、次式の通り置き換えられる。

$$\int x\sqrt{1+x^2} dx = \int x\sqrt{u} \cdot \underbrace{\frac{1}{2x} \frac{du}{dx}}_1 dx = \int \frac{\sqrt{u}}{2} du$$

得られた式を積分すると次式となる。

$$\int \frac{\sqrt{u}}{2} du = \int \frac{1}{2} u^{\frac{1}{2}} du = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} u^{-\frac{1}{2}} + C = \frac{1}{\sqrt{u}} + C$$

したがって、 $u = 1 + x^2$ をもとに戻せば、解として次式を得る。

$$\int x\sqrt{1+x^2} dx = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}} + C$$

(3) $u = \sin x$ とおくと、 $du/dx = \cos x$ から、次式の通り置き換えられる。

$$\int \sin^4 x \cos x dx = \int u^4 \cos x \cdot \underbrace{\frac{1}{\cos x} \frac{du}{dx}}_1 dx = \int u^4 du$$

得られた式を積分すると次式となる。

$$\int u^4 du = \frac{1}{5} u^5 + C$$

したがって、 $u = \sin x$ をもとに戻せば、解として次式を得る。

$$\int \sin^4 x \cos x dx = \frac{1}{5} \sin^5 x + C$$

【3】 部分積分の公式は次の通りである.

$$\int [f(x) \cdot g'(x)] dx = f(x) \cdot g(x) - \int [f'(x) \cdot g(x)] dx \quad (\text{A7.1})$$

(1) $f(x) = x$, $g'(x) = e^x$, $g(x) = e^x$ として式 (A7.1) に当てはめる.

$$\int x e^x dx = x \cdot e^x - \int (x)' \cdot e^x dx = x e^x - \int e^x dx = x e^x - e^x + C = e^x(x-1) + C$$

(2) $f(x) = x$, $g'(x) = \cos x$, $g(x) = \sin x$ として式 (A7.1) に当てはめる.

$$\int x \cos x dx = x \cdot \sin x - \int (x)' \sin x dx = x \sin x - \int \sin x dx = x \sin x + \cos x + C$$

(3) $f(x) = \ln(x)$, $g'(x) = 1$, $g(x) = x$ として式 (A7.1) に当てはめる.

$$\int \ln(x) dx = \ln x \cdot x - \int \frac{1}{x} \cdot x dx = x \ln x - \int 1 dx = x \ln x - x + C = x(\ln x - 1) + C$$

【4】 まず不定積分を求め、 $F(x)$ を導く. その後、 $F(b) - F(a)$ によって定積分を計算する.

(1) まずは不定積分を求める.

$$\int (x^3 + x^2) dx = \frac{1}{4}x^4 + \frac{1}{3}x^3 + C = F(x) + C$$

したがって、定積分は次式の通り得られる.

$$\int_0^1 (x^3 + x^2) dx = F(1) - F(0) = \left(\frac{1}{4} + \frac{1}{3}\right) - 0 = \frac{7}{12}$$

(2) まずは不定積分を求める.

$$\int \sqrt{x} dx = \int x^{\frac{1}{2}} dx = \frac{1}{3/2}x^{\frac{3}{2}} = \frac{2}{3}x\sqrt{x} + C = F(x) + C$$

したがって、定積分は次式の通り得られる.

$$\int_0^2 \sqrt{x} dx = F(4) - F(0) = \left(\frac{2}{3} \cdot 4\sqrt{4}\right) - 0 = \frac{16}{3}$$

(3) まずは不定積分を求める. 本問題の不定積分は【2】(3)と同様にして求める.

$$\int \sin^2 x \cos x dx = \frac{1}{3} \sin^3 x + C = F(x) + C$$

したがって、定積分は次式の通り得られる.

$$\int_0^{\pi/2} \sin^2 x \cos x dx = F\left(\frac{\pi}{2}\right) - F(0) = \left(\frac{1}{3} \sin^3 \frac{\pi}{2}\right) - 0 = \frac{1}{3}$$

【5】 回路に流れる電流 i は、オームの法則から次式となる.

$$i(t) = \frac{v(t)}{R} = \frac{5 \sin(10t)}{20} = \frac{1}{4} \sin(10t) \text{ [A]} \quad (\text{A7.2})$$

電力の定義式 $P = V \cdot I$ に与えられた電圧、求めた電流をそれぞれ当てはめれば、電力 p として次式を得る.

$$p(t) = v(t) \cdot i(t) = 5 \sin(10t) \cdot \frac{1}{4} \sin(10t) = \frac{5}{4} \sin^2(10t) = \frac{5}{4} \cdot \frac{1 - 2 \cos(20t)}{2} = \frac{5}{8} [1 - 2 \cos(20t)] \text{ [W]} \quad (\text{A7.3})$$

$\cos(20t)$ は周期 $\pi/10$ の周期関数であるため^{*1}, $p(t)$ もまた周期 $\pi/10$ の周期関数である. したがって、平均電力は次式で導かれる.

$$\begin{aligned} P_{\text{avg}} &= \frac{1}{\pi/10} \int_0^{\pi/10} \frac{5}{8} [1 - 2 \cos(20t)] dt = \frac{10}{\pi} \cdot \frac{5}{8} \left[t - 2 \cdot \frac{1}{20} \sin(20t) \right]_0^{\pi/10} \\ &= \frac{10}{\pi} \cdot \frac{5}{8} \left[\frac{\pi}{10} - \frac{1}{10} \sin\left(20 \cdot \frac{\pi}{10}\right) \right] = \frac{5}{8} = 0.625 \text{ [W]} \end{aligned}$$

^{*1} $\omega = 20$ より、 $T = 2\pi/\omega = \pi/10$ である.

第8章 1階の微分方程式

【1】 実際に y の導関数を求め、与式に代入することで確かめる。

(1) $y = Ce^{-3t}$ を t について微分すると次式となる。

$$y' = C \cdot (-3)e^{-3t} = -3Ce^{-3t}$$

したがって、与式の左辺は次の通り計算できる。

$$y' + 3y = -3Ce^{-3t} + 3Ce^{-3t} = 0$$

ゆえに、 $y = Ce^{-3t}$ は常に与えられた微分方程式を満たす。 □

(2) $y = C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t$ を t について微分すると次式となる。

$$\begin{aligned} y' &= C_1 \cdot (-3 \sin 3t) + C_2 \cdot (3 \cos 3t) = -3C_1 \sin 3t + 3C_2 \cos 3t \\ y'' &= -3C_1(3 \cos 3t) + 3C_2(-3 \sin 3t) = -9C_1 \cos 3t - 9C_2 \sin 3t \end{aligned}$$

したがって、与式の左辺は次の通り計算できる。

$$y'' + 9y = -9C_1 \cos 3t - 9C_2 \sin 3t + 9(C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t) = 0$$

ゆえに、 $y = C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t$ は常に与えられた微分方程式を満たす。 □

(3) $y = C_1 e^t + C_2 e^{-t}$ を t について微分すると次式となる。

$$\begin{aligned} y' &= C_1 e^t - C_2 e^{-t} \\ y'' &= C_1 e^t + C_2 e^{-t} \end{aligned}$$

したがって、与式の左辺は次の通り計算できる。

$$y'' - y = (C_1 e^t + C_2 e^{-t}) - (C_1 e^t + C_2 e^{-t}) = 0$$

ゆえに、 $y = C_1 e^t + C_2 e^{-t}$ は常に与えられた微分方程式を満たす。 □

【2】 変数を分離し、両辺を t によって積分して解を求める。

(1)

$$\begin{aligned} y' - t^2 &= 0 \\ y' &= t^2 \\ \frac{dy}{dt} &= t^2 \\ \int \frac{dy}{dt} dt &= \int t^2 dt \\ \int dy &= \frac{1}{3}t^3 + C \\ y &= \frac{1}{3}t^3 + C \end{aligned}$$

(2)

$$\begin{aligned}
 y' + 2y &= 0 \\
 y' &= -2y \\
 \frac{1}{y}y' &= -2 \quad (\text{ただし } y \neq 0) \\
 \int \frac{1}{y} \frac{dy}{dt} dt &= \int (-2) dt \\
 \int \frac{1}{y} dy &= -2t + C \\
 \ln|y| &= -2t + C \\
 |y| &= e^{-2t+C} = Ce^{-2t} \quad (e^C \rightarrow C > 0) \\
 y &= Ce^{-2t} \quad (C > 0 \rightarrow C \neq 0)
 \end{aligned}$$

ここで、 $y = 0$ は与えられた微分方程式を常に満たすため、 $y = 0$ も解として認められる。したがって、一般解は次の通り求まる。

$$y = Ce^{-2t}$$

ただし、 C は任意の実数である。

【3】

(1)

$$\begin{aligned}
 yy' + t^2 - 3 &= 0 \\
 yy' &= -t^2 + 3 \\
 \int y \frac{dy}{dt} dt &= \int (-t^2 + 3) dt \\
 \int y dy &= -\frac{1}{3}t^3 + 3t + C \\
 \frac{1}{2}y^2 &= -\frac{1}{3}t^3 + 3t + C \\
 y^2 &= -\frac{2}{3}t^3 + 6t + C
 \end{aligned}$$

ここで、初期条件 $y(0) = \sqrt{3} > 0$ より、 $y > 0$ であるため、求める一般解は次式となる。

$$y(t) = \sqrt{-\frac{2}{3}t^3 + 6t + C}$$

また、 $t = 0$ において $y = \sqrt{3}$ となるため、任意定数 C は次式の通り求まる。

$$\begin{aligned}
 y(0) &= \sqrt{C} = \sqrt{3} \\
 C &= 3
 \end{aligned}$$

ゆえに、初期値問題の解は次式となる。

$$y(t) = \sqrt{-\frac{2}{3}t^3 + 6t + 3}$$

(2)

$$\begin{aligned}
3ty' - 2y &= 0 \\
3ty' &= 2y \\
\frac{1}{y}y' &= \frac{2}{3t} \quad (\text{ただし } t \neq 0, y \neq 0) \\
\int \frac{1}{y} \frac{dy}{dt} dt &= \int \frac{2}{3t} dt \\
\int \frac{1}{y} dy &= \frac{2}{3} \ln|t| + C = \ln|t^{2/3}| + \ln|C| \quad (C \rightarrow \ln|C|, C \neq 0) \\
\ln|y| &= \ln|Ct^{2/3}| \\
y &= Ct^{2/3}
\end{aligned}$$

ここで、 $t = 0$ のとき、与式から $0 - 2y = 0 \rightarrow y = 0$ となり、 $(t, y) = (0, 0)$ は与えられた微分方程式の解として認められる。したがって、 $C = 0$ においても求めた解は満たされ、一般解として次式を得る。

$$y(t) = Ct^{2/3}$$

また、 $t = 1$ において初期条件 $y(1) = 9$ となるため、任意定数 C は次式の通り求まる。

$$\begin{aligned}
y(1) &= C \cdot 1 = 9 \\
C &= 9
\end{aligned}$$

ゆえに、初期値問題の解は次式となる。

$$y(t) = 9t^{2/3}$$

【4】

(1) 式 (8.19) の補関数は、微分方程式 $4\frac{dy}{dt} - y = 0$ の解である。これを変数分離法によって解く。

$$\begin{aligned}
4y' - y &= 0 \\
\frac{1}{y}y' &= \frac{1}{4} \quad (\text{ただし } y \neq 0) \\
\int \frac{1}{y} \frac{dy}{dt} dt &= \int \frac{1}{4} dt \\
\int \frac{1}{y} dy &= \frac{1}{4}t + C \\
\ln|y| &= \frac{1}{4}t + C \\
|y| &= e^{t/4+C} = Ce^{t/4} \quad (e^C \rightarrow C > 0) \\
y &= Ce^{t/4} \quad (C > 0 \rightarrow C \neq 0)
\end{aligned}$$

ここで、 $y = 0$ は常に $4y' - y = 0$ を満たす。すなわち、求める補関数は次式となる。

$$y = Ce^{t/4}$$

ただし、 C は任意の実数である。

(2) 解き方 8.4 にしたがって、 $y' = 0$ と置いて定常解を求める。

$$4 \cdot 0 - y = 4 \quad \Rightarrow \quad y = -4$$

(3) 一般解は補関数と定常解の和となるため、下記の通り求まる。

$$y = Ce^{t/4} + (-4) = -4 + Ce^{t/4}$$

(4) 初期条件 $y(0) = -2$ により, $t = 0$ のとき $y = -2$ である.

$$y(0) = -4 + Ce^0 = -4 + C = -2 \Rightarrow C = 2$$

したがって, 求める初期値問題の解は次の通りとなる.

$$y(t) = -4 + 2e^{t/4}$$

(5) まず, 初期値を確認する.

$$y(0) = -4 + 2e^0 = -4 + 2 = -2$$

$y(0) = -2$ を確認できた. 次に, 求めた関数が微分方程式を満たすかを確認する. (4) の解について, 導関数を予め求めておく.

$$y' = 2 \cdot \frac{1}{4} e^{t/4} = \frac{1}{2} e^{t/4}$$

ここで, y' および y を与式に代入する.

$$\text{(左辺)} = 4y' - y = 4 \cdot \frac{1}{2} e^{t/4} - (-4 + 2e^{t/4}) = 2e^{t/4} + 4 - 2e^{t/4} = 4$$

$$\text{(右辺)} = 4$$

したがって, 左辺と右辺は等しく, 求めた関数は与式を満たす. □

【5】

(1) 式 (8.20) の補関数は, 微分方程式 $\frac{dy}{dt} + 5y = 0$ の解である. これを変数分離法によって解く.

$$y' + 5y = 0$$

$$\frac{1}{y} y' = -5 \quad (\text{ただし } y \neq 0)$$

$$\int \frac{1}{y} \frac{dy}{dt} dt = \int (-5) dt$$

$$\int \frac{1}{y} dy = -5t + C$$

$$\ln|y| = -5t + C$$

$$|y| = e^{-5t+C} = Ce^{-5t} \quad (e^C \rightarrow C > 0)$$

$$y = Ce^{-5t} \quad (C > 0 \rightarrow C \neq 0)$$

ここで, $y = 0$ は常に $y' + 5y = 0$ を満たす. すなわち, 求める補関数は次式となる.

$$y = Ce^{-5t}$$

ただし, C は任意の実数である.

(2) 解き方 8.4 にしたがって, $y = c \cos t + d \sin t$ と置いて定常解を求める. まずは候補の解の導関数を求めておく.

$$y' = c(-\sin t) + d \cos t = -c \sin t + d \cos t$$

つぎに, 与えられた微分方程式に y および y' を代入する.

$$y' + 5y = \sin t$$

$$(-c \sin t + d \cos t) + 5(c \cos t + d \sin t) = \sin t$$

$$(-c + 5d) \sin t + (d + 5c) \cos t = \sin t$$

$$(-c + 5d - 1) \sin t + (d + 5c) \cos t = 0$$

どのような t に対しても上式が成り立つためには, $\sin t$ および $\cos t$ の係数が 0 となる必要がある.

$$\begin{cases} -c + 5d - 1 = 0 \\ d + 5c = 0 \end{cases}$$

これを解いて, $c = -1/26$, $d = 5/26$ を得る. すなわち, 次の関数 y が与えられた微分方程式を満たす定常解となる.

$$y = -\frac{1}{26} \cos t + \frac{5}{26} \sin t$$

(3) 一般解は補関数と定常解の和となるため, 下記の通り求まる.

$$y = Ce^{-5t} + \left(-\frac{1}{26} \cos t + \frac{5}{26} \sin t\right) = Ce^{-5t} - \frac{1}{26} \cos t + \frac{5}{26} \sin t$$

(4) 初期条件 $y(0) = 0$ により, $t = 0$ のとき $y = 0$ である.

$$y(0) = Ce^0 - \frac{1}{26} \cos 0 + \frac{5}{26} \sin 0 = C - \frac{1}{26} = 0 \Rightarrow C = \frac{1}{26}$$

したがって, 求める初期値問題の解は次の通りとなる.

$$y(t) = \frac{1}{26} e^{-5t} - \frac{1}{26} \cos t + \frac{5}{26} \sin t$$

(5) まず, 初期値を確認する.

$$y(0) = \frac{1}{26} e^0 - \frac{1}{26} \cos 0 + \frac{5}{26} \sin 0 = \frac{1}{26} - \frac{1}{26} = 0$$

$y(0) = 0$ を確認できた. 次に, 求めた関数が微分方程式を満たすかを確認する. (4) の解について, 導関数を予め求めておく.

$$y' = -\frac{5}{26} e^{-5t} + \frac{1}{26} \sin t + \frac{5}{26} \cos t$$

ここで, y' および y を与式に代入する.

$$\begin{aligned} (\text{左辺}) &= y' + 5y = -\frac{5}{26} e^{-5t} + \frac{1}{26} \sin t + \frac{5}{26} \cos t + 5 \left(\frac{1}{26} e^{-5t} - \frac{1}{26} \cos t + \frac{5}{26} \sin t \right) \\ &= -\frac{5}{26} e^{-5t} + \frac{1}{26} \sin t + \frac{5}{26} \cos t + \frac{5}{26} e^{-5t} - \frac{5}{26} \cos t + \frac{25}{26} \sin t = \frac{26}{26} \sin t \\ &= \sin t \end{aligned}$$

したがって, 左辺と右辺は等しく, 求めた関数は与式を満たす. □

第9章 2階の微分方程式

【1】

(1) y_1 を実際に式 (9.14) に代入して確かめる. y_1 の導関数は次の通り求まる.

$$\begin{aligned}y_1' &= -2e^{-2t} \\y_1'' &= 4e^{-2t}\end{aligned}$$

したがって, 与式の左辺は次の通り計算できる.

$$y_1'' + 5y_1' + 6y_1 = 4e^{-2t} + 5(-2e^{-2t}) + 6(e^{-2t}) = 4e^{-2t} - 10e^{-2t} + 6e^{-2t} = 0$$

ゆえに, 左辺と右辺は等しくなり, y_1 は与えられた微分方程式の解として認められる. □

(2) y_2 を実際に式 (9.14) に代入して確かめる. y_2 の導関数は次の通り求まる.

$$\begin{aligned}y_1' &= -3e^{-3t} \\y_1'' &= 9e^{-3t}\end{aligned}$$

したがって, 与式の左辺は次の通り計算できる.

$$y_2'' + 5y_2' + 6y_2 = 9e^{-3t} + 5(-3e^{-3t}) + 6(e^{-3t}) = 9e^{-3t} - 15e^{-3t} + 6e^{-3t} = 0$$

ゆえに, 左辺と右辺は等しくなり, y_2 は与えられた微分方程式の解として認められる. □

(3) (1) および (2) の結果から, 次式が満たされる.

$$\begin{aligned}y_1'' + 5y_1' + 6y_1 &= 0 \\y_2'' + 5y_2' + 6y_2 &= 0\end{aligned}$$

微分演算には線形性*1 がある. したがって, 上記2式は次の通り変換できる.

$$\begin{aligned}(C_1y_1)'' + 5(C_1y_1)' + 6(C_1y_1) &= 0 \quad (y_1 \rightarrow C_1y_1) \\(C_2y_2)'' + 5(C_2y_2)' + 6(C_2y_2) &= 0 \quad (y_2 \rightarrow C_2y_2)\end{aligned}$$

$$(C_1y_1 + C_2y_2)'' + 5(C_1y_1 + C_2y_2)' + 6(C_1y_1 + C_2y_2) = 0 \quad (\text{上記2式の足し合わせ})$$

ゆえに, $C_1y_1 + C_2y_2$ は与えられた微分方程式の解として認められる. □

【2】

(1-1) 与えられた微分方程式の解を $y = Ce^{\lambda t}$ と仮定し, 式へ代入する. まず, 導関数を求めておく.

$$y' = C\lambda e^{\lambda t}, \quad y'' = C\lambda^2 e^{\lambda t}$$

これらを与えられた微分方程式へ代入する.

$$\begin{aligned}y'' - 9y &= 0 \\C\lambda^2 e^{\lambda t} - 9Ce^{\lambda t} &= 0\end{aligned}$$

*1 例えば, $[f(x) + g(x)]' = f'(x) + g'(x)$ であったり, $[Cf(x)]' = Cf'(x)$ と変換できる.

$C \neq 0$ のとき, $Ce^{\lambda t} \neq 0$ から, 両辺を $Ce^{\lambda t}$ で割る.

$$\begin{aligned}\lambda^2 - 9 &= 0 \\ \lambda &= \pm 3\end{aligned}$$

したがって, 表 9.1 から, 微分方程式の解として次式を得る.

$$y = C_1 e^{-3t} + C_2 e^{3t}$$

なお, $C = 0$ の場合は $y = 0$ となり, 与えられた微分方程式を満たす. $y = 0$ は $C_1 = C_2 = 0$ の解と対応する.

(1-2) まず, 一般解の導関数を求めておく.

$$y' = -3C_1 e^{3t} + 3C_2 e^{3t}$$

つぎに, 初期条件 $y'(0) = 4, y(0) = 0$ を代入する.

$$\begin{aligned}y'(0) &= -3C_1 e^0 + 3C_2 e^0 = -3C_1 + 3C_2 = 4 \\ y(0) &= C_1 e^0 + C_2 e^0 = C_1 + C_2 = 0\end{aligned}$$

ゆえに, $C_1 = -2/3, C_2 = 2/3$ であり, 初期値問題の解は次の通り求まる.

$$y = -\frac{2}{3}e^{-3t} + \frac{2}{3}e^{3t}$$

(3) 与えられた微分方程式の解を $y = Ce^{\lambda t}$ と仮定し, 式へ代入する. まず, 導関数を求めておく.

$$y' = C\lambda e^{\lambda t}, \quad y'' = C\lambda^2 e^{\lambda t}$$

これらを与えられた微分方程式へ代入する.

$$\begin{aligned}y'' - 6y' + 13y &= 0 \\ C\lambda^2 e^{\lambda t} - 6C\lambda e^{\lambda t} + 13Ce^{\lambda t} &= 0\end{aligned}$$

$C \neq 0$ のとき, $Ce^{\lambda t} \neq 0$ から, 両辺を $Ce^{\lambda t}$ で割る.

$$\begin{aligned}\lambda^2 - 6\lambda + 13 &= 0 \\ \lambda &= 3 \pm j2\end{aligned}$$

したがって, 表 9.1 から, 微分方程式の解として次式を得る.

$$y = C_1 e^{3t} \cos 2t + C_2 e^{3t} \sin 2t$$

なお, $C = 0$ の場合は $y = 0$ となり, 与えられた微分方程式を満たす. $y = 0$ は $C_1 = C_2 = 0$ の解と対応する.

(4) まず, 一般解の導関数を求めておく.

$$\begin{aligned}y' &= (C_1 e^{3t} \cos 2t + C_2 e^{3t} \sin 2t)' \\ &= [e^{3t} (C_1 \cos 2t + C_2 \sin 2t)]' \\ &= (e^{3t})' (C_1 \cos 2t + C_2 \sin 2t) + e^{3t} (C_1 \cos 2t + C_2 \sin 2t)' \\ &= 3e^{3t} (C_1 \cos 2t + C_2 \sin 2t) + e^{3t} (-2C_1 \sin 2t + 2C_2 \cos 2t) \\ &= e^{3t} [(3C_1 + 2C_2) \cos 2t + (-2C_1 + 3C_2) \sin 2t]\end{aligned}$$

つぎに, 初期条件 $y'(0) = 3, y(0) = -1$ を代入する.

$$\begin{aligned}y'(0) &= e^0 [(3C_1 + 2C_2) \cos 0 + (-2C_1 + 3C_2) \sin 0] = 3C_1 + 2C_2 = 3 \\ y(0) &= C_1 e^0 \cos 0 + C_2 e^0 \sin 0 = C_1 = -1\end{aligned}$$

ゆえに, $C_1 = -1, C_2 = 3$ であり, 初期値問題の解は次の通り求まる.

$$y = -e^{3t} \cos 2t + 3e^{3t} \sin 2t$$

【3】

(1) 与式の解が式 (9.15) の補関数となる。与式の解を $y = Ce^{\lambda t}$ と仮定して、式に代入する。

$$\begin{aligned} y'' + 6y' + 5y &= 0 \\ \lambda^2 Ce^{\lambda t} + 6\lambda Ce^{\lambda t} + 5Ce^{\lambda t} &= 0 \end{aligned}$$

$C \neq 0$ のとき、 $Ce^{\lambda t} \neq 0$ から、両辺を $Ce^{\lambda t}$ で割る。

$$\begin{aligned} \lambda^2 + 6\lambda + 5 &= 0 \\ \lambda &= -1, -5 \end{aligned}$$

したがって、表 9.1 から、微分方程式の解として次式を得る。

$$y = C_1 e^{-t} + C_2 e^{-5t}$$

なお、 $C = 0$ の場合は $y = 0$ となり、与えられた微分方程式を満たす。 $y = 0$ は $C_1 = C_2 = 0$ の解と対応する。

(2) 表 9.2 にしたがって、特殊解の候補を選ぶ。式 (9.15) の右辺は三角関数であるため、 $f_p(t) = c \cos t + d \sin t$ と仮定する。仮定した f_p の導関数は次の通り求める。

$$f_p'(t) = -c \sin t + d \cos t, \quad f_p''(t) = -c \cos t - d \sin t = -f_p(t)$$

式 (9.15) の解として f_p を代入し、 f_p が微分方程式を満たすよう c および d を定める。

$$\begin{aligned} f_p'' + 6f_p' + 5f_p &= 6 \cos t \\ -f_p + 6(-c \sin t + d \cos t) + 5f_p &= 6 \cos t \\ 4 \underbrace{(c \cos t + d \sin t)}_{f_p} - 6c \sin t + 6d \cos t &= 6 \cos t \\ (4c + 6d - 6) \cos t + (-6c + 4d) \sin t &= 0 \end{aligned}$$

上式がどのような t に対しても恒等的に成り立つためには、三角関数のそれぞれの係数が 0 となれば良い。すなわち、次の連立方程式を満たす c, d を求める。

$$\begin{cases} 4c + 6d - 6 = 0 \\ -6c + 4d = 0 \end{cases}$$

これを解いて $c = 6/13$, $d = 9/13$ を得る。したがって、 f_p は $c = 6/13$, $d = 9/13$ の元で与式を満たす。すなわち、特殊解は次式となる。

$$y = \frac{6}{13} \cos t + \frac{9}{13} \sin t$$

(3) 一般解は補関数と特殊解の和によって与えられる。したがって、(1) および (2) から次式の通り求める。

$$y = C_1 e^{-t} + C_2 e^{-5t} + \frac{6}{13} \cos t + \frac{9}{13} \sin t$$

(4) 初期条件を代入するため、求めた一般解の導関数を計算しておく。

$$y' = -C_1 e^{-t} - 5C_2 e^{-5t} - \frac{6}{13} \sin t + \frac{9}{13} \cos t$$

$y(0) = 0$ および $y'(0) = 0$ を代入する。

$$\begin{aligned} y(0) &= C_1 e^0 + C_2 e^0 + \frac{6}{13} \cos 0 + \frac{9}{13} \sin 0 = C_1 + C_2 + \frac{6}{13} = 0 \\ y'(0) &= -C_1 e^0 - 5C_2 e^0 - \frac{6}{13} \sin 0 + \frac{9}{13} \cos 0 = -C_1 - 5C_2 + \frac{9}{13} = 0 \end{aligned}$$

これらを連立して解くと、 $C_1 = -3/4$, $C_2 = 15/52$ を得る。したがって、初期値問題の解として次式を得る。

$$y = -\frac{3}{4} e^{-t} + \frac{15}{52} e^{-5t} + \frac{6}{13} \cos t + \frac{9}{13} \sin t$$

【4】

(1) 電源 E の正端子から回路に流れる電流を $i(t)$ 、抵抗、インダクタ、キャパシタの両端にかかる電圧をそれぞれ V_R, V_L, V_C と置く（電流の向きと矛盾しないように定義する）。キルヒホッフの電圧則により、次式が成り立つ。

$$E = V_R + V_L + V_C \quad (\text{A9.1})$$

また、各素子の特性から、次式が成り立つ。

$$V_R = Ri = i, \quad (\text{A9.2})$$

$$V_L = L \frac{di}{dt} = 0.5 \cdot \frac{di}{dt}, \quad (\text{A9.3})$$

$$V_C = \frac{1}{C}q = 5q \quad (\text{A9.4})$$

ここで、電流は電荷の速度に等しいことから、 $i = dq/dt$ と書ける。したがって、 V_R および V_L は次の通り書き換えられる。

$$V_R = \frac{dq}{dt} \quad (\text{A9.5})$$

$$V_L = 0.5 \frac{d^2q}{dt^2} \quad (\text{A9.6})$$

式 (A9.1-A9.6) をまとめて次式を得る。

$$\begin{aligned} V_R + V_L + V_C &= E \\ \frac{dq}{dt} + 0.5 \frac{d^2q}{dt^2} + 5q &= 20 \\ \frac{d^2q}{dt^2} + 2 \frac{dq}{dt} + 10q &= 40 \end{aligned}$$

すなわち、求める LCR の回路方程式、すなわち 2 階の線形微分方程式は次式となる。

$$\frac{d^2q}{dt^2} + 2 \frac{dq}{dt} + 10q = 40$$

(2) $t = 0$ でスイッチをオンするため、 $t = 0$ の瞬間では電流が流れておらず、電荷量も 0 である。したがって、次の通りの初期条件を得る。

$$q(0) = 0, \quad q'(0) = i(0) = 0$$

(3) (1) の補関数は次の微分方程式の解である。

$$\frac{d^2q}{dt^2} + 2 \frac{dq}{dt} + 10q = 0$$

$q = Ce^{\lambda t}$ と仮定し、補助方程式を立てる。

$$\begin{aligned} \lambda^2 + 2\lambda + 10 &= 0 \\ \lambda &= -1 \pm j3 \end{aligned}$$

したがって、表 9.1 から、微分方程式の解として次式を得る。

$$q(t) = C_1 e^{-t} \cos 3t + C_2 e^{-t} \sin 3t$$

(4) (1) で求めた微分方程式の右辺が定数であるため、解き方 9.3 にしたがって、 $q'' = q' = 0$ と置く。

$$\frac{d^2q}{dt^2} + 2 \frac{dq}{dt} + 10q = 0 + 2 \cdot 0 + 10q = 40 \quad \Leftrightarrow \quad q = 4$$

したがって、特殊解は次式の通り。

$$q(t) = 4 \quad (\text{A9.7})$$

(5) 一般解は補関数と特殊解の和として得られる。したがって、(3) および (4) から次式の解を得る。

$$q(t) = 4 + C_1 e^{-t} \cos 3t + C_2 e^{-t} \sin 3t$$

(6) (5) で求めた一般解の導関数を求めておく。

$$\begin{aligned} q' &= 0 + [e^{-t} (C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t)]' \\ &= -e^{-t} (C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t) + e^{-t} (C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t)' \\ &= -e^{-t} (C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t) + e^{-t} (-3C_1 \sin 3t + 3C_2 \cos 3t) \\ &= e^{-t} [(-C_1 + 3C_2) \cos 3t + (-3C_1 - C_2) \sin 3t] \end{aligned}$$

初期条件 $q(0) = 0, q'(0) = 0$ から、 C_1 および C_2 を求める。

$$\begin{aligned} q(0) &= 4 + C_1 e^0 \cos 0 + C_2 e^0 \sin 0 = 4 + C_1 = 0 \\ q'(0) &= e^0 [(-C_1 + 3C_2) \cos 0 + (-3C_1 - C_2) \sin 0] = -C_1 + 3C_2 = 0 \end{aligned}$$

これを解いて、 $C_1 = -4, C_2 = -4/3$ を得る。したがって、初期値問題の解は次の通り求まる。

$$q(t) = 4 - 4e^{-t} \cos 3t - \frac{4}{3}e^{-t} \sin 3t$$

第10章 ラプラス変換

【1】

(1) オイラーの公式により、次の通り表せる.

$$e^{j\theta} = \cos \theta + j \sin \theta$$

(2) (1) の θ を at および $-at$ に置き換えてみる.

$$\begin{aligned} e^{jat} &= \cos at + j \sin at \\ e^{-jat} &= \cos(-at) + j \sin(-at) = \cos at - j \sin at \end{aligned}$$

ここで、両辺を足し合わせると、次式を得る.

$$e^{jat} + e^{-jat} = 2 \cos at$$

これを整理して、次式の解を得る.

$$\cos at = \frac{e^{jat} + e^{-jat}}{2}$$

(3) ラプラス変換の定義式にしたがって計算する.

$$\begin{aligned} \int_0^{\infty} f(t)e^{-st} dt &= \int_0^{\infty} \frac{e^{jat} + e^{-jat}}{2} e^{-st} dt = \int_0^{\infty} \frac{e^{(ja-s)t} + e^{(-ja-s)t}}{2} dt \\ &= \frac{1}{2} \left[\frac{1}{ja-s} e^{(ja-s)t} + \frac{1}{-ja-s} e^{(-ja-s)t} \right]_0^{\infty} \\ &= \frac{1}{2} \left(-\frac{1}{ja-s} - \frac{1}{-ja-s} \right) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{s-ja} + \frac{1}{s+ja} \right) = \frac{1}{2} \frac{2s}{s^2 + a^2} \\ &= \frac{s}{s^2 + a^2} \end{aligned}$$

したがって、 $\cos at$ ラプラス変換は次式となる.

$$\frac{s}{s^2 + a^2}$$

【2】

(1) ラプラス変換の定義式にしたがって計算する.

$$\begin{aligned} \int_0^{\infty} f(t)e^{-st} dt &= \int_0^{\infty} 4e^{-7t} e^{-st} dt = \int_0^{\infty} 4e^{(-7-s)t} dt \\ &= 4 \left[\frac{1}{-7-s} e^{(-7-s)t} \right]_0^{\infty} = 4 \left(-\frac{1}{-7-s} e^0 \right) = \frac{4}{s+7} \end{aligned}$$

したがって、 $4e^{-7t}$ のラプラス変換は次式となる.

$$\frac{4}{s+7}$$

(2) ラプラス変換の表により、次式が成り立つ.

$$\mathcal{L}\{e^{-at}\}(s) = \frac{1}{s+a}$$

したがって、 $4e^{-7t}$ のラプラス変換は次式となる.

$$\mathcal{L}\{4e^{-7t}\}(s) = 4 \cdot \mathcal{L}\{e^{-7t}\}(s) = 4 \cdot \frac{1}{s+7} = \frac{4}{s+7}$$

(3) (1) および (2) の計算結果は互いに等しい. □

【3】

(1) ラプラス変換の表により、次式が成り立つ。

$$\mathcal{L}\left\{\frac{t^2}{2}\right\}(s) = \frac{1}{s^3}$$

したがって、 $3t^2$ のラプラス変換は次式となる。

$$\mathcal{L}\{3t^2\}(s) = 6 \cdot \mathcal{L}\left\{\frac{t^2}{2}\right\}(s) = 6 \cdot \frac{1}{s^3} = \frac{6}{s^3}$$

(2) ラプラス変換の表により、次式が成り立つ。

$$\mathcal{L}\left\{\frac{1}{5} \sin 5t\right\}(s) = \frac{1}{s^2 + 5^2}$$

したがって、 $\sin 5t$ のラプラス変換は次式となる。

$$\mathcal{L}\{\sin 5t\}(s) = 5 \cdot \mathcal{L}\left\{\frac{1}{5} \sin 5t\right\}(s) = 5 \cdot \frac{1}{s^2 + 5^2} = \frac{5}{s^2 + 25}$$

(3) ラプラス変換の表により、次式が成り立つ。

$$\mathcal{L}\left\{\cos \frac{t}{2}\right\}(s) = \frac{s}{s^2 + (1/2)^2}$$

したがって、 $\cos(t/2)$ のラプラス変換は次式となる。

$$\mathcal{L}\left\{\cos \frac{t}{2}\right\}(s) = \frac{s}{s^2 + 1/4} = \frac{4s}{4s^2 + 1}$$

【4】 推移則はラプラス変換において成り立つ次の法則である。

$$\mathcal{L}\{e^{at}f(t)\}(s) = F(s - a) \quad (\text{A10.1})$$

ラプラス変換をする元の関数が e^{at} と何かしらの関数の積で表される場合、推移則によって計算を簡略化できる。

(1) $f(t) = t$ とみれば、与式は式 (A10.1) の形式に一致する。したがって、まずは $f(t) = t$ のラプラス変換 $F(s)$ を求める。

$$F(s) = \mathcal{L}\{t\}(s) = \frac{1}{s^2}$$

推移則から、与式は次の通り計算できる。

$$\mathcal{L}\{te^{-3t}\}(s) = F(s - (-3)) = F(s + 3) = \frac{1}{(s + 3)^2}$$

(2) $f(t) = t^3$ とみれば、与式は式 (A10.1) の形式に一致する。したがって、まずは $f(t) = t^3$ のラプラス変換 $F(s)$ を求める。

$$F(s) = \mathcal{L}\{t^3\}(s) = 6 \cdot \mathcal{L}\left\{\frac{t^3}{6}\right\}(s) = \frac{6}{s^4}$$

推移則から、与式は次の通り計算できる。

$$\mathcal{L}\{t^3e^{-t}\}(s) = F(s - (-1)) = F(s + 1) = \frac{6}{(s + 1)^4}$$

(3) $f(t) = 4 \sin t$ とみれば、与式は式 (A10.1) の形式に一致する。したがって、まずは $f(t) = 4 \sin t$ のラプラス変換 $F(s)$ を求める。

$$F(s) = \mathcal{L}\{4 \sin t\}(s) = 4 \cdot \mathcal{L}\{\sin t\}(s) = 4 \cdot \frac{1}{s^2 + 1} = \frac{4}{s^2 + 1}$$

推移則から、与式は次の通り計算できる。

$$\mathcal{L}\{4 \sin te^{-2t}\}(s) = F(s - (-2)) = F(s + 2) = \frac{4}{(s + 2)^2 + 1}$$

【5】 ラプラス変換の表にしたがって逆変換する.

(1) 指数関数のラプラス変換に着目する.

$$\mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s+3} \right\} (t) = e^{-3t}$$

(2) $\sin at$ のラプラス変換に着目する.

$$\mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{2}{s^2+4} \right\} (t) = 2 \cdot \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s^2+4} \right\} (t) = 2 \cdot \frac{1}{2} \sin 2t = \sin 2t$$

(3) n 次関数のラプラス変換に着目する.

$$\mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s^4} \right\} (t) = \frac{t^3}{3!} = \frac{t^3}{6}$$

(4) 次の通り $F(s)$ を定義する.

$$F(s) = \frac{s}{s^2+4}$$

すると, 与式は $F(s+3)$ となる. 推移則から, $F(s+3)$ の逆ラプラス変換は次式となる.

$$\mathcal{L}^{-1} \{F(s+3)\} (t) = f(t) \cdot e^{-3t}$$

$F(s)$ の逆ラプラス変換 $f(t)$ は, $\cos t$ のラプラス変換に着目すると次式で得られる.

$$\mathcal{L}^{-1} \{F(s)\} (t) = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{s}{s^2+4} \right\} (t) = \cos 2t$$

したがって, 求める逆ラプラス変換は次式となる.

$$\mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{s+3}{(s+3)^2+4} \right\} (t) = e^{-3t} \cos 2t$$

第 11 章 ラプラス変換で微分方程式を解く

【1】 1 階導関数のラプラス変換は次式となる.

$$\mathcal{L}\{f'(t)\}(s) = sF(s) - f(0) = s\mathcal{L}\{f(t)\}(s) - f(0)$$

$f'' = (f')'$ に注意すれば, 上式の $f(t)$ を $f'(t)$ に置き換えれば良いことに気がつく. すなわち, 2 階導関数のラプラス変換は次の通り計算できる.

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{f''(t)\}(s) &= \mathcal{L}\{[f'(t)]'\}(s) = s\mathcal{L}\{f'(t)\}(s) - f'(0) \\ &= s[sF(s) - f(0)] - f'(0) = s^2F(s) - sf(0) - f'(0)\end{aligned}$$

求めた結果は式 (11.1) に一致する. □

【2】

(1-1) 与式が部分分数分解できると仮定し, 次の形で記述する.

$$\frac{3s+1}{s^2+2s-3} = \frac{3s+1}{(s+3)(s-1)} = \frac{A}{s+3} + \frac{B}{s-1}$$

両辺に $(s+3)(s-1)$ をかけて次式を得る.

$$3s+1 = (s-1)A + (s+3)B$$

$s=1$ および $s=-3$ を代入すると, A, B がそれぞれ求まる.

$$\begin{aligned}3 \cdot 1 + 1 &= 0 \cdot A + 4 \cdot B & B &= 1 \\ 3 \cdot (-3) + 1 &= (-4) \cdot A + 0 \cdot B & A &= 2\end{aligned}$$

したがって, 与式は次の形に部分分数分解できる.

$$\frac{3s+1}{s^2+2s-3} = \frac{2}{s+3} + \frac{1}{s-1}$$

(1-2) ラプラス変換の表に基づき, 逆ラプラス変換を行う.

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{2}{s+3} + \frac{1}{s-1}\right\}(t) = 2\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s+3}\right\}(t) + \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s-1}\right\}(t) = 2e^{-3t} + e^t$$

(2-1) 与式が部分分数分解できると仮定し, 次の形で記述する.

$$\frac{1}{s^2+s} = \frac{1}{s(s+1)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s+1}$$

両辺に $s(s+1)$ をかけて次式を得る.

$$1 = (s+1)A + sB$$

$s=-1$ および $s=0$ を代入すると, A, B がそれぞれ求まる.

$$\begin{aligned}1 &= 0 \cdot A + (-1) \cdot B & B &= -1 \\ 1 &= 1 \cdot A + 0 \cdot B & A &= 1\end{aligned}$$

したがって, 与式は次の形に部分分数分解できる.

$$\frac{1}{s^2+s} = \frac{1}{s} - \frac{1}{s+1}$$

(2-2) ラプラス変換の表に基づき, 逆ラプラス変換を行う.

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s} - \frac{1}{s+1}\right\}(t) = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s}\right\}(t) - \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s+1}\right\}(t) = t - e^{-t}$$

【3】

(1) 微分定理から、 $f'(t)$ のラプラス変換は $F(s)$ および初期値 $f(0)$ によって記述できる。したがって、与えられた微分方程式のラプラス変換は次式となる。

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{f'(t) + 2f(t)\}(s) &= 0 \\ \mathcal{L}\{f'(t)\}(s) + 2\mathcal{L}\{f(t)\}(s) &= 0 \\ sF(s) - f(0) + 2F(s) &= 0 \\ (s+2)F(s) &= f(0) = 3 \\ F(s) &= \frac{3}{s+2}\end{aligned}$$

(2) (1) で得たラプラス変換を逆変換し、 $f(t)$ を求める。

$$f(t) = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{3}{s+2}\right\}(t) = 3\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s+2}\right\}(t) = 3e^{-2t}$$

【4】

(1) 微分定理から、 $f'(t)$ および $f''(t)$ のラプラス変換は $F(s)$ および初期値 $f(0), f'(0)$ によって記述できる。したがって、与えられた微分方程式のラプラス変換は次式となる。

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{f''(t) + 9f(t)\}(s) &= 0 \\ \mathcal{L}\{f''(t)\}(s) + 9\mathcal{L}\{f(t)\}(s) &= 0 \\ s^2F(s) - sf(0) - f'(0) + 9F(s) &= 0 \\ (s^2 + 9)F(s) &= sf(0) + f'(0) = s \cdot 0 + 2 = 2 \\ F(s) &= \frac{2}{s^2 + 9}\end{aligned}$$

(2) (1) で得たラプラス変換を逆変換し、 $f(t)$ を求める。

$$f(t) = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{2}{s^2 + 9}\right\}(t) = 2\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s^2 + 9}\right\}(t) = 2 \cos 3t$$

【5】 5-1：直接解く方法

(1) 与式の補助方程式は次の通り。

$$\lambda + 1 = 0 \quad \rightarrow \quad \lambda = -1$$

したがって、補関数は次式となる。

$$f(t) = Ce^{-t}$$

(2) 表 9.2 にしたがって、特殊解の候補を $f_p(t) = At + B$ とおく。候補の解を微分方程式に代入して次式を得る。

$$\begin{aligned}A + At + B &= t \\ A + B + (A-1)t &= 0\end{aligned}$$

これを解いて、 $A = 1, B = -1$ を得る。したがって、特殊解として次式を得る。

$$f_p(t) = t - 1$$

(3) 一般解は補関数と特殊解の和として求まるため、(2) および (3) から次式で得られる。

$$f(t) = Ce^{-t} + t - 1$$

(4) 初期条件 $f(0) = 0$ により、次式が成り立つ。

$$f(0) = Ce^0 + 0 - 1 = C - 1 = 0 \quad \rightarrow \quad C = 1$$

したがって、求める初期値問題の解は次式となる.

$$f(t) = e^{-t} + t - 1$$

5-2: ラプラス変換で解く方法

(1) 微分定理から、 $f'(t)$ のラプラス変換は $F(s)$ および初期値 $f(0)$ によって記述できる. したがって、与えられた微分方程式のラプラス変換は次式となる.

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{f'(t) + f(t)\}(s) &= \mathcal{L}\{t\}(s) \\ \mathcal{L}\{f'(t)\}(s) + \mathcal{L}\{f(t)\}(s) &= \mathcal{L}\{t\}(s) \\ sF(s) - f(0) + F(s) &= \frac{1}{s^2} \\ (s+1)F(s) &= \frac{1}{s^2} + f(0) = \frac{1}{s^2} \\ F(s) &= \frac{1}{s^2(s+1)}\end{aligned}$$

(2) (1) で得たラプラス変換を逆変換し、 $f(t)$ を求める. まずは部分分数分解を試みる.

$$\frac{1}{s^2(s+1)} = \frac{A}{s^2} + \frac{B}{s} + \frac{C}{s+1}$$

両辺に $s^2(s+1)$ をかけて次式を得る.

$$1 = (s+1)A + s(s+1)B + s^2C \quad (\text{A11.1})$$

$s = -1$ および $s = 0$ を代入すると、 A 、 C がそれぞれ求まる.

$$\begin{aligned}1 &= 0 \cdot A + 0 \cdot B + (-1)^2 C = C & C &= 1 \\ 1 &= 1 \cdot A + 0 \cdot B + 0 \cdot C = A & A &= 1\end{aligned}$$

一方、 $A = 1$ および $C = 1$ を式 (A11.1) に代入して次式を得る.

$$\begin{aligned}s+1 + s(s+1)B + s^2 &= 1 \\ s(s+1)B + s(s+1) &= 0 \\ s(s+1)(B+1) &= 0\end{aligned}$$

すなわち、 $B = -1$ でどのような s に対しても等式が成り立つ. 以上により、部分分数分解が完了し、次式を得る.

$$\frac{1}{s^2(s+1)} = \frac{1}{s^2} - \frac{1}{s} + \frac{1}{s+1}$$

ゆえに、求める $f(t)$ は逆ラプラス変換によって次式で求まる.

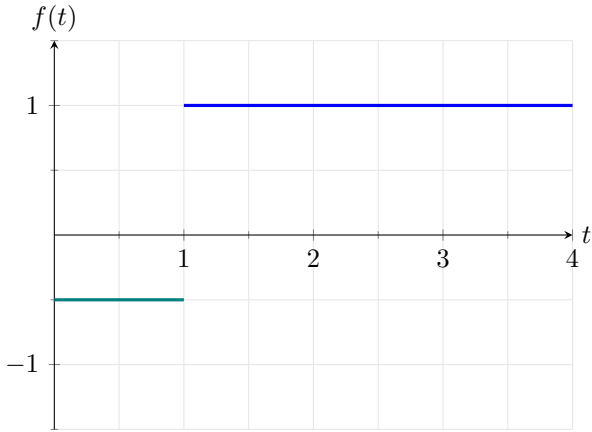
$$\begin{aligned}f(t) &= \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s^2} - \frac{1}{s} + \frac{1}{s+1}\right\}(t) \\ &= \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s^2}\right\}(t) - \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s}\right\}(t) + \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s+1}\right\}(t) \\ &= t - 1 + e^{-t}\end{aligned}$$

これは 5-1 で求めた $e^{-t} + t - 1$ に一致する.

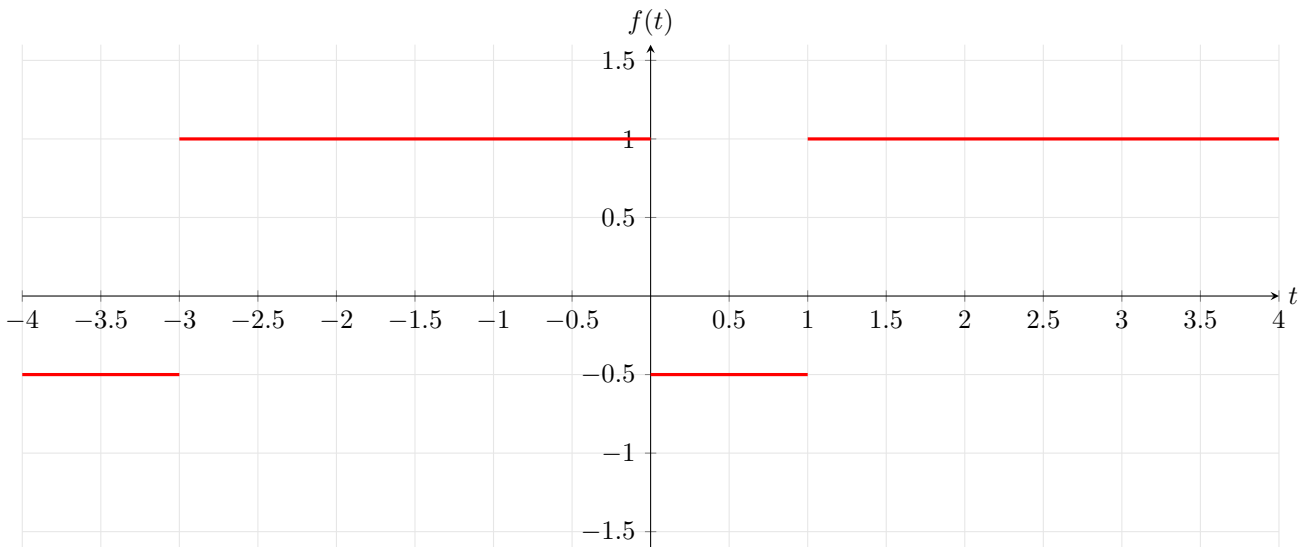
第 12 章 フーリエ級数

【1】

(1) ① まずは基本関数を描画する.



上記のグラフが $-4 \leq t \leq 4$ の範囲で繰り返されるため、答えは次図となる.



② 周期は、基本関数の定義域の幅である。したがって、周期 T は次式となる.

$$T = 4 - 0 = 4$$

角周波数は周期から次式で求まる.

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T} = \frac{\pi}{2}$$

(2) ①

$$\int_{1/2}^{3/2} dt = [x]_{1/2}^{3/2} = \frac{3}{2} - \frac{1}{2} = 1$$

② 部分積分により求める.

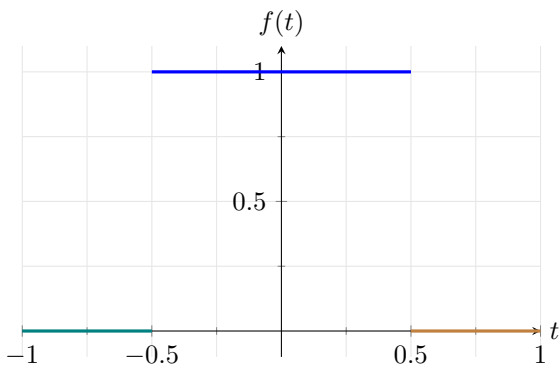
$$\int_0^\pi x \sin x \, dx = [-x \cos x]_0^\pi - \int_0^\pi (-\cos x) \, dx = -\pi \cdot \cos \pi + [\sin x]_0^\pi = -\pi \cdot (-1) + 0 = \pi$$

(3)

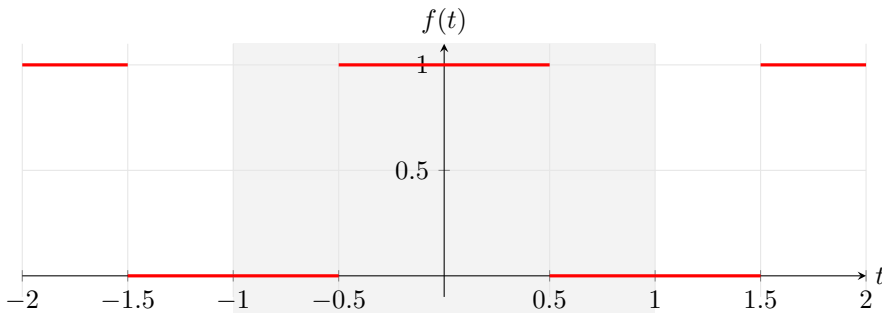
n	cos	answer
$n = 1$	$\cos\left(\frac{\pi}{2}\right)$	0
$n = 2$	$\cos\left(\frac{2\pi}{2}\right) = \cos \pi$	-1
$n = 3$	$\cos\left(\frac{3\pi}{2}\right)$	0
$n = 4$	$\cos\left(\frac{4\pi}{2}\right) = \cos 2\pi$	1

【2】

(1) まずは基本関数を描画する.



上記のグラフが $-2 \leq t \leq 2$ の範囲で繰り返されるため、答えは次図となる.



ここで、基本関数は塗りつぶし領域である点に注意しておく.

(2) 偶関数の定義は $f(t) = f(-t)$, 奇関数の定義は $f(t) = -f(-t)$ である. すなわち, y 軸に対して線対称なグラフとなっていれば偶関数, 原点に対して点対称なグラフとなっていれば奇関数といえる. (1) で導いたグラフから, $f(t)$ は y 軸に対して線対称であり, $f(t) = f(-t)$ を満たす. したがって, 与式は **偶関数** である.

(3) 周期は, 基本関数の定義域の幅である. したがって, 周期 τ は次式となる.

$$\tau = 1 - (-1) = 2$$

角周波数は周期から次式で求まる.

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{\tau} = \pi$$

(4) 周期 τ の周期関数 $f(t)$ について, フーリエ級数展開の a_0 は次式で求まる.

$$a_0 = \frac{2}{\tau} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} f(t) dt \tag{A12.1}$$

すなわち、与えられた関数についての a_0 は次式で求まる.

$$a_0 = \frac{2}{\tau} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} f(t) dt = \int_{-1}^{-0.5} 0 dt + \int_{-0.5}^{0.5} 1 dt + \int_{0.5}^1 0 dt = \int_{-0.5}^{0.5} 1 dt = [x]_{-0.5}^{0.5} = 0.5 - (-0.5) = 1$$

したがって、直流成分 $a_0/2$ は次式となる.

$$\frac{a_0}{2} = \frac{1}{2}$$

(5) フーリエ級数の係数は次式で導ける.

$$a_n = \frac{2}{\tau} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} f(t) \cos n\omega_0 t dt \tag{A12.2}$$

$$b_n = \frac{2}{\tau} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} f(t) \sin n\omega_0 t dt \tag{A12.3}$$

したがって、 \sin の係数 b_1 は次式で求まる.

$$\begin{aligned} b_1 &= \int_{-1}^1 f(t) \sin \pi t dt = \int_{-1}^{-0.5} 0 \cdot \sin \pi t dt + \int_{-0.5}^{0.5} 1 \cdot \sin \pi t dt + \int_{0.5}^1 0 \cdot \sin \pi t dt = \int_{-0.5}^{0.5} \sin \pi t dt \\ &= \left[-\frac{1}{\pi} \cos \pi t \right]_{-0.5}^{0.5} = -\frac{1}{\pi} \left[\cos \frac{\pi}{2} - \cos \left(-\frac{\pi}{2} \right) \right] = -\frac{1}{\pi} \cdot 0 = 0 \end{aligned}$$

(6) 式 (A12.3) から、 \cos の係数 a_1 は次式で求まる.

$$\begin{aligned} a_1 &= \int_{-1}^1 f(t) \cos \pi t dt = \int_{-1}^{-0.5} 0 \cdot \cos \pi t dt + \int_{-0.5}^{0.5} 1 \cdot \cos \pi t dt + \int_{0.5}^1 0 \cdot \cos \pi t dt = \int_{-0.5}^{0.5} \cos \pi t dt \\ &= \left[\frac{1}{\pi} \sin \pi t \right]_{-0.5}^{0.5} = \frac{1}{\pi} \left[\sin \frac{\pi}{2} - \sin \left(-\frac{\pi}{2} \right) \right] = \frac{1}{\pi} \cdot (1 - (-1)) = \frac{2}{\pi} \end{aligned}$$

(7) \cos は偶関数、 \sin は奇関数であるが、 \cos の係数 a_1 は0ではない値を持ち、 \sin の係数 b_1 は0となっている。したがって、 $f(t)$ のフーリエ級数展開 ($n=1$) では、奇関数の要素が排除され、偶関数の部分のみが残っている。これは (2) の性質と一致する。

(8) $f(t)$ が偶関数であり、偶関数と奇関数の積は奇関数となることから、 $f(t) \sin n\omega_0 t$ もまた奇関数となる。したがって、式 (A12.3) の右辺の積分は次式に置き換えられる。

$$b_n = \frac{2}{\tau} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} f(t) \sin n\omega_0 t dt = \frac{4}{\tau} \int_0^{\tau/2} 0 dt = 0$$

一方、偶関数と偶関数の積は偶関数となることから、 $f(t) \cos n\omega_0 t$ は偶関数である。したがって、式 (A12.2) の右辺は次の通りに求まる。

$$\begin{aligned} a_n &= \frac{2}{\tau} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} f(t) \cos n\omega_0 t dt = \frac{4}{\tau} \int_0^{\tau/2} f(t) \cos n\omega_0 t dt = \frac{4}{2} \int_0^1 f(t) \cos n\pi t dt \\ &= 2 \left(\int_0^{0.5} 1 \cdot \cos n\pi t dt + \int_{0.5}^1 0 \cdot \cos n\pi t dt \right) = 2 \int_0^{0.5} \cos n\pi t dt \\ &= 2 \left[\frac{1}{n\pi} \sin n\pi t \right]_0^{0.5} = \frac{2}{n\pi} \left[\sin \frac{n\pi}{2} - \sin 0 \right] = \frac{2}{n\pi} \sin \frac{n\pi}{2} \end{aligned}$$

(9) (8) より、 $b_n = 0$ であり、 a_n は次式となる。

$$a_n = \frac{2}{n\pi} \sin \frac{n\pi}{2} = \begin{cases} \frac{2}{n\pi} \cdot (-1)^{(n-1)/2} & \text{if } n = 2k - 1 \\ 0 & \text{if } n = 2k \end{cases}$$

したがって、(4), (8) により、求めるフーリエ級数は次式となる.

$$\begin{aligned} & \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^6 (a_n \cos n\omega_0 t + b_n \sin n\omega_0 t) \\ &= \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^6 a_n \cos n\omega_0 t \\ &= \frac{1}{2} + (a_1 \cos \pi t + \underbrace{a_2}_{0} \cos 2\pi t + a_3 \cos 3\pi t + \underbrace{a_4}_{0} \cos 4\pi t + a_5 \cos 5\pi t + \underbrace{a_6}_{0} \cos 6\pi t) \\ &= \frac{1}{2} + \left(\frac{2}{\pi} \sin \frac{\pi}{2} \cos \pi t + \frac{2}{3\pi} \sin \frac{3\pi}{2} \cos 3\pi t + \frac{2}{5\pi} \sin \frac{5\pi}{2} \cos 5\pi t + \right) \\ &= \frac{1}{2} + \left[\frac{2}{\pi} \cdot 1 \cdot \cos \pi t + \frac{2}{3\pi} \cdot (-1) \cdot \cos 3\pi t + \frac{2}{5\pi} \cdot 1 \cdot \cos 5\pi t \right] = \frac{1}{2} + \frac{2}{\pi} \cos \pi t - \frac{2}{3\pi} \cos 3\pi t + \frac{2}{5\pi} \cos 5\pi t \end{aligned}$$

【3】

(1) グラフから座標を読み取ると、 $-1 \leq t \leq 1$ の範囲において、 $f(t)$ は $(-1, -1)$ と $(1, 1)$ を結ぶ線分となる。したがって、求める関数は次式の通りとなる。

$$f(t) = t$$

(2) $f(t) = t$ について、 $f(-t) = -t = -f(t)$ となり、奇関数の定義を満たす。したがって、 $f(t) = t$ は奇関数である。□

(3) 図 12.14 ののこぎり波は $f(t) = t (-1 \leq t \leq 1)$ を基本関数とする周期波形である。したがって、 $f(t)$ の定義域からのこぎり波の周期として次式を得る。

$$\tau = 1 - (-1) = 2$$

周期から、角周波数は次式となる。

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{\tau} = \pi$$

(4) 式 (A12.1) から、与えられた関数についての a_0 は次式で求まる。

$$a_0 = \frac{2}{2} \int_{-2/2}^{2/2} f(t) dt = \int_{-1}^1 x dt = 2 \int_0^1 0 dt = 0$$

したがって、直流成分 $a_0/2$ は次式となる。

$$\frac{a_0}{2} = \frac{0}{2} = 0$$

(5) 部分積分により、次式の通り求まる。

$$\int x \cos x dx = x \sin x - \int \sin x dx = x \sin x - (-\cos x) + C = x \sin x + \cos x + C$$

(6) 奇関数と偶関数の積は奇関数であるため、 $t \cos \pi t$ は奇関数である。したがって、式 (A12.2) から、 a_1 は次式で求まる。

$$a_1 = \int_{-1}^1 t \cos \pi t dt = 2 \int_0^1 0 dt = 0$$

一方、式 (A12.3) から、 b_1 は次式となる。

$$b_1 = \int_{-1}^1 t \sin \pi t dt = 2 \int_0^1 t \sin \pi t dt$$

ここで、【1】(2)②と同様に、部分積分によって次式を得る。

$$\int_0^1 t \sin \pi t dt = \left[-\frac{1}{\pi} t \cos \pi t \right]_0^1 - \int_0^1 \left(-\frac{1}{\pi} \cos \pi t \right) dt = -\frac{1}{\pi} \left\{ (\cos \pi - 0) - \left[\frac{1}{\pi} \sin \pi t \right]_0^1 \right\} = -\frac{1}{\pi} (-1 - 0) = \frac{1}{\pi}$$

ゆえに, 求める b_1 は次式となる.

$$b_1 = 2 \int_0^1 t \sin \pi t dt = \frac{2}{\pi}$$

(7) \cos は偶関数, \sin は奇関数であるが, \cos の係数 a_1 は 0 であり, \sin の係数 b_1 は 0 ではない値を持っている. したがって, $f(t)$ のフーリエ級数展開では, 偶関数の要素は排除され, 奇関数の部分のみが残る. これは (2) の性質と一致する.

(8) a_1 同様にして, $a_n = 0$ となる. 一方, b_n も b_1 にならい, 次式となる.

$$b_n = \int_{-1}^1 t \sin n\pi t dt = 2 \int_0^1 t \sin n\pi t dt$$

ここで, 【1】(2)②と同様に, 部分積分によって次式を得る.

$$\begin{aligned} \int_0^1 t \sin n\pi t dt &= \left[-\frac{1}{n\pi} t \cos n\pi t \right]_0^1 - \int_0^1 \left(-\frac{1}{n\pi} \cos n\pi t \right) dt \\ &= -\frac{1}{n\pi} \left\{ (\cos n\pi - 0) - \left[\frac{1}{n\pi} \sin n\pi t \right]_0^1 \right\} = -\frac{1}{n\pi} (\cos n\pi - 0) = -\frac{1}{n\pi} \cos n\pi \end{aligned}$$

ゆえに, 求める b_1 は次式となる.

$$b_n = 2 \int_0^1 t \sin n\pi t dt = -\frac{2}{n\pi} \cos n\pi$$

(9) (8) により, $a_n = 0$ であり, b_n は次式となる.

$$b_n = -\frac{2}{n\pi} \cos n\pi = -\frac{2}{n\pi} (-1)^n = \frac{2}{n\pi} (-1)^{n+1}$$

したがって, (4), (8) により, 求めるフーリエ級数は次式となる.

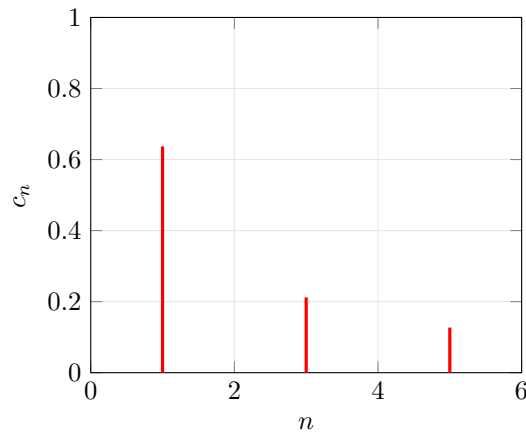
$$\begin{aligned} &\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^6 (a_n \cos n\omega_0 t + b_n \sin n\omega_0 t) \\ &= \sum_{n=1}^6 b_n \sin n\pi t \\ &= b_1 \sin \pi t + b_2 \sin 2\pi t + b_3 \sin 3\pi t + b_4 \sin 4\pi t + b_5 \sin 5\pi t + b_6 \sin 6\pi t \\ &= \frac{2}{\pi} \sin \pi t + \frac{2}{2\pi} \cdot (-1) \sin 2\pi t + \frac{2}{3\pi} \sin 3\pi t + \frac{2}{4\pi} \cdot (-1) \sin 4\pi t + \frac{2}{5\pi} \sin 5\pi t + \frac{2}{6\pi} \cdot (-1) \sin 6\pi t \\ &= \frac{2}{\pi} \sin \pi t - \frac{1}{\pi} \sin 2\pi t + \frac{2}{3\pi} \sin 3\pi t - \frac{1}{2\pi} \sin 4\pi t + \frac{2}{5\pi} \sin 5\pi t - \frac{1}{3\pi} \sin 6\pi t \end{aligned}$$

【4】

(1) 【2】から, $1 \leq n \leq 6$ における a_n , b_n , およびそれらから算出される $c_n = \sqrt{a_n^2 + b_n^2}$ は次の通りとなる.

n	a_n	b_n	c_n
1	$\frac{2}{\pi}$	0	$\sqrt{\left(\frac{2}{\pi}\right)^2 + 0^2} = \frac{2}{\pi} = 0.637$
2	0	0	$\sqrt{0^2 + 0^2} = 0.000$
3	$-\frac{2}{3\pi}$	0	$\sqrt{\left(-\frac{2}{3\pi}\right)^2 + 0^2} = \frac{2}{3\pi} = 0.212$
4	0	0	$\sqrt{0^2 + 0^2} = 0.000$
5	$\frac{2}{5\pi}$	0	$\sqrt{\left(\frac{2}{5\pi}\right)^2 + 0^2} = \frac{2}{5\pi} = 0.127$
6	0	0	$\sqrt{0^2 + 0^2} = 0.000$

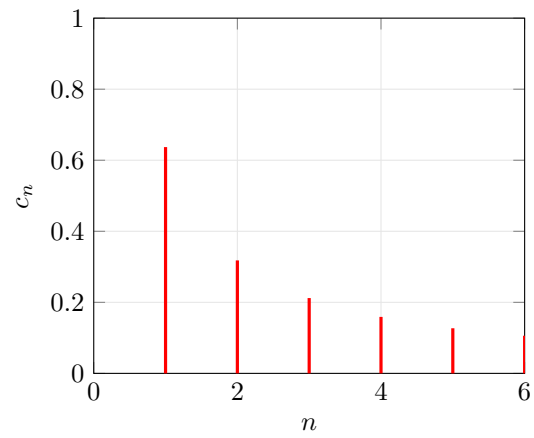
(2) (1) から, 次図の通り表示できる.



(3) 【3】 から, $1 \leq n \leq 6$ における a_n, b_n , およびそれらから算出される $c_n = \sqrt{a_n^2 + b_n^2}$ は次の通りとなる.

n	a_n	b_n	c_n
1	0	$\frac{2}{\pi}$	$\sqrt{0^2 + \left(\frac{2}{\pi}\right)^2} = \frac{2}{\pi} = 0.637$
2	0	$-\frac{1}{\pi}$	$\sqrt{0^2 + \left(\frac{1}{\pi}\right)^2} = \frac{1}{\pi} = 0.318$
3	0	$\frac{2}{3\pi}$	$\sqrt{0^2 + \left(\frac{2}{3\pi}\right)^2} = \frac{2}{3\pi} = 0.212$
4	0	$-\frac{1}{2\pi}$	$\sqrt{0^2 + \left(\frac{1}{2\pi}\right)^2} = \frac{1}{2\pi} = 0.159$
5	0	$\frac{2}{5\pi}$	$\sqrt{0^2 + \left(\frac{2}{5\pi}\right)^2} = \frac{2}{5\pi} = 0.127$
6	0	$-\frac{1}{3\pi}$	$\sqrt{0^2 + \left(\frac{1}{3\pi}\right)^2} = \frac{1}{3\pi} = 0.106$

(4) (3) から, 次図の通り表示できる.



第13章 ベクトル

【1】

(1) ベクトルのスカラー倍および差によって次式の通り求まる。

$$3\mathbf{a} - \mathbf{b} = 3(2, 0, -3) - (-1, 3, 5) = (6, 0, -9) - (-1, 3, 5) = (6 - (-1), 0 - 3, -9 - 5) = (7, -3, -14)$$

(2) ベクトルの長さによって次式の通り求まる。

$$|\mathbf{b}| - 5 = \sqrt{(-1)^2 + 3^2 + 5^2} - 5 = \sqrt{1 + 9 + 25} - 5 = \sqrt{35} - 5$$

(3) ベクトルの長さとスカラー倍によって次式の通り求まる。

$$\frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} = \frac{1}{\sqrt{2^2 + 0^2 + (-3)^2}}(2, 0, -3) = \frac{1}{\sqrt{4 + 9}}(2, 0, -3) = \frac{1}{\sqrt{13}}(2, 0, -3) = \left(\frac{2}{\sqrt{13}}, 0, -\frac{3}{\sqrt{13}}\right)$$

(4) ベクトルのスカラー倍と差によって次式の通り求まる。

$$\mathbf{b} - \frac{1}{2}\mathbf{a} = (-1, 3, 5) - \frac{1}{2}(2, 0, -3) = (-1, 3, 5) - \left(1, 0, -\frac{3}{2}\right) = \left(-1 - 1, 3 - 0, 5 - \left(-\frac{3}{2}\right)\right) = \left(-2, 3, \frac{13}{2}\right)$$

なお、略解には紙面の都合上、 $(-2, 3, 6.5)$ と表記した。

【2】

(1) ドット積（内積）の定義にしたがい、次式の通り計算する。

$$(2, 7, 1) \cdot (8, 2, 8) = 2 \cdot 8 + 7 \cdot 2 + 1 \cdot 8 = 16 + 14 + 8 = 38$$

(2) ドット積（内積）の定義にしたがい、次式の通り計算する。

$$(1, 2, 3) \cdot (0, -3, 2) = 1 \cdot 0 + 2 \cdot (-3) + 3 \cdot 2 = 0 - 6 + 6 = 0$$

ドット積が0となる事実から、二つのベクトルが互いに垂直であることがわかる。

(3) ドット積（内積）の定義にしたがい、次式の通り計算する。

$$(5, -2, 3) \cdot (0, 1, 0) = 5 \cdot 0 + (-2) \cdot 1 + 3 \cdot 0 = 0 - 2 + 0 = -2$$

(4) ドット積（内積）の定義にしたがい、次式の通り計算する。

$$(0, -2, 0) \cdot (1, 0, 1) = 0 \cdot 1 + (-2) \cdot 0 + 0 \cdot 1 = 0 + 0 + 0 = 0$$

ドット積が0となる事実から、二つのベクトルが互いに垂直であることがわかる。

【3】

(1) クロス積（外積）の定義にしたがい、次式の通り計算する。

$$(2, 7, 1) \times (8, 2, 8) = (7 \cdot 8 - 1 \cdot 2, 1 \cdot 8 - 2 \cdot 8, 2 \cdot 2 - 7 \cdot 8) = (54, -8, -52)$$

(2) クロス積（外積）の定義にしたがい、次式の通り計算する。

$$(1, 2, 3) \times (0, -3, 2) = (2 \cdot 2 - 3 \cdot (-3), 3 \cdot 0 - 1 \cdot 2, 1 \cdot (-3) - 2 \cdot 0) = (13, -2, -3)$$

(3) クロス積（外積）の定義にしたがい、次式の通り計算する。

$$(5, -2, 3) \times (0, 1, 0) = ((-2) \cdot 0 - 3 \cdot 1, 3 \cdot 0 - 5 \cdot 0, 5 \cdot 1 - (-2) \cdot 0) = (-3, 0, 5)$$

(4) クロス積（外積）の定義にしたがい、次式の通り計算する。

$$(0, -2, 0) \times (1, 0, 1) = ((-2) \cdot 1 - 0 \cdot 0, 0 \cdot 1 - 0 \cdot 1, 0 \cdot 0 - (-2) \cdot 1) = (-2, 0, 2)$$

【4】

(1) 勾配の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla f(x, y, z) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) = (2y, 2x, 1)$$

(2) 勾配の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla f(x, y, z) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) = (2xyz, x^2z, x^2y)$$

(3) 勾配の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla f(x, y, z) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) = \left(-\frac{z}{3}, 0, -\frac{x}{3} \right)$$

(4) 勾配の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla f(x, y, z) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) = (-e^{-x}, -e^{-y}, -e^{-z})$$

【5】

(1) 発散の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla \cdot \mathbf{f}(x, y, z) = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z} = 0 + xz + 0 = xz$$

(2) 発散の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla \cdot \mathbf{f}(x, y, z) = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z} = 2x + 2y + 2z$$

(3) 発散の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla \cdot \mathbf{f}(x, y, z) = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z} = ye^x + 0 + 3z^2 = ye^x + 3z^2$$

(4) 発散の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla \cdot \mathbf{f}(x, y, z) = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z} = 0 + 0 + 1 = 1$$

【6】

(1) 回転の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla \times \mathbf{f}(x, y, z) = \left(\frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z}, \frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x}, \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) = (0 - 0, 0 - 0, -1 - 1) = (0, 0, -2)$$

(2) 回転の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla \times \mathbf{f}(x, y, z) = \left(\frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z}, \frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x}, \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) = (0 - 0, 0 - 0, 0 - 0) = (0, 0, 0) = \mathbf{0}$$

(3) 回転の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla \times \mathbf{f}(x, y, z) = \left(\frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z}, \frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x}, \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) = (0 - 0, 0 - 0, 2 \cos y - x \cos y) = (0, 0, (2 - x) \cos y)$$

(4) 回転の定義にしたがい、次式の通り計算する.

$$\nabla \times \mathbf{f}(x, y, z) = \left(\frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z}, \frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x}, \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) = (x - x, y - y, z - z) = (0, 0, 0) = \mathbf{0}$$