はじめに

医用超音波の講義を始めた頃、初めて医用超音波を学ぶ学生向けに基礎的なことからわかりやすく解説され、かつ、所定の時間の講義に対応する適切にまとまった教科書あるいは参考書が見当たらなかった。学生にとっては、やはり適切な教科書があるほうが勉強しやすいであろうと考え、独自に教科書を作成して使用してきた。

年々改訂を行い、新しい技術開発にも対応できるようにしてきたが、今般国際医療福祉大学以外の学生にも利用していただきたいと考え、いままでのものに改訂を加えてコロナ社から出版していただくことになった。

タイトルに「診療放射線技師を目指す学生のための」としたのは本書の対象を明確にする ためである。「知識に命を吹き込むのはなぜかを理解することだ」という考えのもとで、講 義では単に知識を教えるのではなく、なぜそうなるのかという「なぜ」を理解してもらうこ とを重視してきたが、本書でも可能な範囲で「なぜ」を考えられるよう配慮したつもりであ る。

本書は超音波診断装置の中の医用機器工学に関する部分の教科書という位置づけであるため, 医用超音波検査学・診断学は扱っていない。医用超音波検査学を中心に, 画像解剖学, 画像診断学や医用画像学関連の実験等で学び, 超音波, 超音波診断装置, 超音波検査および 超音波診断について総合的に理解を進めていってほしい。

各章末には演習問題を掲載している。基礎的事項の確認や知識の応用力の確認に活用して ほしい。それらは、診療放射線技師国家試験への対応にも役立つはずである。

本書の作成に当たって日本超音波医学会名誉会員である竹原靖明先生、および、東芝メディカルシステムズ株式会社より数々のデータのご提供をいただきました。心より感謝申し上げます。

2015年1月

佐々木 博飯沼 一浩

目 次

1. 超音波と超音波診断法

1.1	音波と超音波		 1					
1.2	超音波診断法の原理 ― 反射法		2					
1.3	超音波診断法の特徴		2					
	2. 超音波の物理的基礎							
2.1	音波と超音波		- 4					
	2.1.1 音波, 粒子変位, 粒子速度 4							
			音 速 7					
	2.1.3 ひずみと音圧 5	2.1.6	パワーとエネルギー 9					
2.2	音 波 の 伝 搬		10					
	2.2.1 波面, 平面波と球面波 10	2.2.2	ホイヘンスの原理 11					
2.3	音波の反射,透過,屈折,散乱,減衰		11					
	2.3.1 固有音響インピーダンス 11		レンズ 13					
	2.3.2 反射角と屈折角 12	2.3.6	レンズ 13 反射と透過 15					
	2.3.3 どうして屈折が起こるのか 13	2.3.7	散 乱 16					
	2.3.4 臨界角 13	2.3.8	減 衰 17					
	2.3.5 屈折を利用した音波の集束:音響							
2.4	連続波とパルス波		20					
	2.4.1 波形とその周波数スペクトル 21	2.4.2	パルス波の伝搬距離と時間 22					
2.5	超音波の発生と検出		23					
2.6	音場と指向性		26					
	2.6.1 近距離音場と遠距離音場 26	2.6.4	アレイ振動子の音場 31					
	2.6.2 遠距離音場の形 27	2.6.5	パルス波の音場 33					
	2.6.3 集束音場 30							
2.7	超音波ドプラ		34					
	2.7.1 ドプラ効果 34	2.7.4	折り返し (エリアシング) 現象 39					
	2.7.2 超音波による血流速度の検出 36	2.7.5	連続波ドプラとパルスドプラの					
	2.7.3 連続波ドプラとパルスドプラ 38		特徴 39					
海	頁習問題		40					

3. 表示モードと画像の生成法 3.1 A == F, M == F, B == F44 3.1.1 Aモード 44 3.1.3 Bモード 45 3.1.2 Mモード 45 3.2 グレースケール表示 ………………46 3.3 B モードの生成法 ···················47 3.3.1 リニア走査, コンベックス走査の 3.3.4 電子集束と音響レンズによる集束 やり方 48 の組合せ 51 3.3.2 セクタ走査と電子偏向 **48** 3.3.5 Bモードのリアルタイム性 **51** 3.3.3 電子集束 50 3.4 2D ドプラ·······52 3.4.1 カラードプラ 52 3.4.3 組織ドプラ 54 3.4.2 パワードプラ 53 4. 超音波診断装置の構成 4.1 装置の全体構成 …… 57 4.2.1 CPU 58 4.2.3 受信系電子回路 59 4.2.2 送信系電子回路 58 4.3 操作パネル…………………………………………60 5. 分解能とS/N 5.1 空間分解能 63 5.1.1 距離分解能 63 5.1.2 方位分解能 65 5.2 濃度分解能……………67 5.3 時間分解能………………………67 5.5 S/N (信号対雑音比)·······70 演 習 問 題…………………………………………………………… 71 6. アーチファクトとその成因6.1 サイドローブアーチファクト72

iv		
6.2	グレーティングローブアーチファクト	74
6.3	多重反射アーチファクト	75
6.4	ミラーアーチファクト	76
6.5	音響陰影と後方エコーの増強	77
6.6	外 側 陰 影	79
6.7	屈折によるアーチファクト	79
6.8	スライス厚によるアーチファクト	80
演	習問題	81
	7. 適用部位によるプローフ	
7.1	適用部位と選択されるおもなプローブ	82
7.2	プローブの選択とその理由	83
	7.2.1 腹 部 84	7.2.3 体 表 85
	7.2.2 胸部 — 心臓 84	
	その他の各種プローブ	
演	`習問題	86
	8. 医用超音波技	
8.1	高調波イメージング(THI) · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
8.2	造 影 超 音 波	
8.3	リアルタイム 3 次元表示	
8.4	超音波エラストグラフィ	
8.5	その他の最近の技術進歩	
演	`習問題	98
	9. 超音波の多	
9.1	強力超音波の医療応用	99
9.2	超音波の機械的作用と熱的作用	100
	9.2.1 超音波の機械的作用 100	9.2.2 超音波の熱的作用 100
演	習問題	101
赤	21	102

■ 超音波と超音波診断法

1.1 音波と超音波

われわれが話をしているときの声は咽頭で空気の振動を作り出し、それが耳に到達して声として認識されている。声は空気の振動が波として空気中を広がっていくもので、これは音波である。音波とは振動を伝えるもの(これを媒質という)が振動し、その振動が近接する媒質を振動させることをつぎつぎと繰り返すことで、波として伝わっていくことである。

単位時間当りの振動回数を周波数といい、単位はサイクル/秒 (cycle/s) あるいはヘルツ (Hz) で表される。

声はわれわれの耳で聞こえるが、周波数があるレベル以上高い場合や低い場合はわれわれの耳では聞こえなくなる。人間の耳に聞こえる周波数範囲の音を可聴音という。人間の耳には聞こえない、周波数の高い音波のことを超音波という。可聴音の周波数範囲は、個人差もあるがおよそ 16 Hz 以上 20 kHz 以下である(図 1.1)。

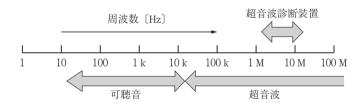


図1.1 可聴音と超音波および超音波診断装置が利用する超音波の 周波数帯

音波が伝わる速さは媒質によって異なる。空気中ではおよそ $340\,\mathrm{m/s}$ (より正確には 331.5+0.6T: T は気温) で,これを時速に直すと $1\,224\,\mathrm{km/h}$ となる。水の中では $1\,520\,\mathrm{m/s}$ (水温 $30\,\mathrm{C}$ のとき),すなわち $5\,500\,\mathrm{km/h}$ で,空気中の音速と比べると約 $4.5\,\mathrm{fe}$ になる。

超音波診断装置で利用している超音波の周波数は、特殊な場合を除いておよそ 2.0 MHz から 15 MHz の範囲であり、可聴音に比べるとはるかに周波数が高く、超音波の領域にある。

1.2 超音波診断法の原理 - 反射法

山に向かって「ヤッホー」と叫ぶと少し時間をおいて「ヤッホー」というエコー(こだ ま、やまびこ)が返ってくる。超音波診断法の基本的な原理はこのエコーと思ってよい(図 1.2(a))。山が近いとエコーはすぐ返ってくるが、山が遠いと少し時間をおいてからエコー が返ってくる。山がないと「ヤッホー」と叫んでもエコーは返ってこない。声は音波であ り、音波を反射する物体(反射体)があるとエコー、つまり反射した音波が返ってきて耳に 聞こえるので反射物体の存在がわかり、反射して返ってくるまでの時間から反射物体までの 距離がわかる。

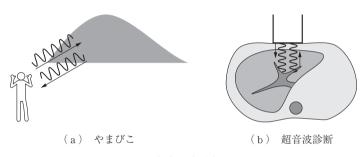


図1.2 超音波診断法の原理

身体の中に超音波を発射しても同じことが起こる。身体の中に超音波を反射するものがあ ると反射波が返ってくるので、超音波を反射するものがあることがわかる。反射波の強さは 反射するものの性質を反映している。超音波を送信した方向と反射波が返ってくる時間とか ら、その反射を起こしたものがどの方向のどの深さにあるかがわかる。基本的には、このエ コーの原理で超音波診断法は成り立っている(図(b))。このため、超音波診断装置をエ コー装置あるいは単にエコーということがある。超音波診断法で用いている反射法の原理 は、潜水艦のソナーや魚群探知機、あるいは金属探傷機などで医用応用以前から使われていた。

1.3 超音波診断法の特徴

超音波診断法の長所としては

- ① 放射線被ばくの心配がなく安全であり、妊婦や胎児の診断にも使えること
- ② 軟部組織の描出能に優れていること
- ③ リアルタイムで画像が得られること
- ④ 得られる画像断面の自由度が大きいこと

- ⑤ 身体に当てて超音波の送受信を行うプローブ(探触子)を選択することで多様な目 的に使えること
- ⑥ 装置が小型で容易に移動可能なこと
- ⑦ 他の画像診断装置に比べて安価なこと

などがあげられる。一方、欠点としては

- ① 視野(画像の空間的広がり)が狭く、かつ、得られる画像断面の自由度が高いため に解剖学的な位置がわかりづらいこと
- ② 骨の影や肺野は見ることができないこと
- ③ 画像の良し悪しが操作者の手技に依存すること

などがあげられる。

超音波診断法には多くの長所があるため、超音波診断装置は診断に欠くことのできない装 置となっている。

なお、後でも説明するが、超音波もその強さをどんどん大きくしていけば生体組織に損傷 を与える。超音波診断装置が安全なのは超音波の強さを安全な範囲に限定しているからであ る。

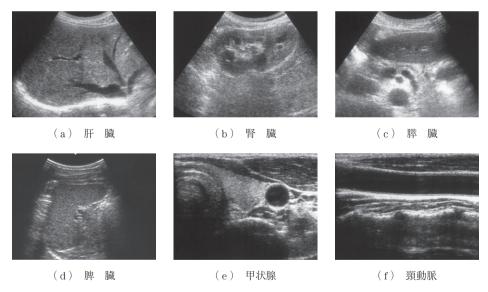


図1.3 超音波診断装置による画像の例

索引

(あ)	【か】		減衰定数 減衰量	18 19
アコースティックシャドウ 77	回折	14, 18	検波回路	59
アーチファクト 72	角周波数	6	1-1	
圧電セラミック 24	加算器	59	[こ]	
圧電体 23	可聴音	1	高周波リニアプローフ	ř 82
圧電単結晶 25	可変遅延線	49	高速フーリエ変換	38
アナログ-デジタル変換 59	カラーアンジオ	53	高調波	18, 88
アレイ状探触子 25	カラーコード化	53	高調波イメージング	88
アレイ振動子 25,31	カラードプラ	52	高分子圧電体	25
アレイファクタ 31	観測時間	68	後方エコーの増強	77
アレイプローブ 25	【き】		行路差	33
[U1]		10	固定反射除去フィルタ	
	吸収	18	固有音響インピーダン	,
位相検波回路 59	球面波	10	コンベックス走査	48
位相検波器 59	共振周波数	24	コンベックスプローフ	* 82, 84
【え】	魚群探知機 距離分解能	2 63	【さ】	
エコー 2	近距離音場 近距離音場	26, 27	細径プローブ	86
エコーエンハンスメント 77	金属探傷機	20, 27	州任ノローブ	29
エコー装置 2		2	サイドローブアーチン	
エリアシング 39	[<]		, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	72
エレメントファクタ 31	空間コンパウンド	70	サーマルインデックス	
遠距離音場 26, 27	空間分解能	63	サンプリング周波数	39
,	屈折	12	サンプリング定理	39
(お)	屈折角	12	散 乱	16, 18
応 力 6	屈折によるアーチフ	ァクト 79	散乱波	16
折り返し現象 39	クッパー細胞	93	[L]	
音 圧 6	クラッタフィルタ	54	[0]	
音圧透過係数 15	グレースケール	46	時間分解能	63, 67
音圧反射係数 15	グレースケール表示	47	指向性	26
音響陰影 77	グレーティングロー	. ,	周 期	7
音響インピーダンス 12	グレーティングロー	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	集束	14
音響エネルギー 9	ファクト	74	集束音場	30
音響整合層 23, 25	[t]		周波数	1, 6, 7
音響パワー 9		0.6	周波数コンパウンド	70
音響レンズ 13, 14, 29, 51	経食道プローブ	86	周波数スペクトル	20, 21
音響レンズ方向方位分解能 66	経膣プローブ	82, 86	受信系電子回路	58, 59
音 源 11	経直腸プローブ	82, 86	受信系のダイナミック	
音場26音場分布26	ゲイン ゲイン補正	60, 61 61	受信遅延回路	46 59
音 速 5,7	クイン無止 血管内プローブ	82	文信建延凹岭 術中プローブ	82, 86
ョ 巫 5, 7 音速最適化 97	結石破砕装置	99	利中プロープシンク関数	oz, oo 28
音 波 1,4	減衰	17, 19	信号対雑音比	70
n 1,4	1 1994 45	17, 19	ロンシャロト	70

心臓用セクタプローブ 84 振 幅 4	超音波エラストグラフィ95超音波造影剤92,93超音波探触子25超音波の機械的作用100	パルス発生器 59 パルス幅 21,65 パワードプラ 53 パワーの透過率 15
スキャンコンバータ 59	超音波の熱的作用 100	パワーの反射率 15 12 15 18
スキャン方向方位分解能 65 スネルの法則 12	超音波プローブ 24	反射 12, 15, 18 反射角 12
スペックルの低減 69	【て】	
スペックルパターン 69	 デジタル信号処理 59	半値幅 21, 29
スライス厚 80	デジタルスキャンコンバータ	
スライス厚によるアーチファク	59	[ひ]
ኑ 80	デジタル超音波診断装置 59	ひずみ 6
(せ)	デシベル 19	ひずみイメージング 95
161	テッシュハーモニックイメージ	非線形イメージング法 91
正弦波 7	ング 90	非線形現象 89
セクタ走査 48	点音源 10	非線形効果 18,88
セクタプローブ 82,84	電子コンベックス走査 48	ビーム幅 29
穿刺用プローブ 86	電子集束 30,50	表示装置 58, 59
線スペクトル 21 前置増幅器 59	電子偏向 49 電子リニア走査 48	表示のダイナミックレンジ 46 表示モード 44,61
		標本化定理 39
【そ】	[と]	表面波 5
造影イメージング 93	透過 12,15	
走 査 46,47	ドプラ効果 34	[131]
操作パネル 57, 58, 60	ドプラ偏移 35, 36	フィルタ法 89
送信系電子回路 58	ドプラ偏移周波数 35,37	腹部用コンベックスプローブ
送信遅延回路 59	トラックボール 61	84
速度分解能 63,68	[な]	フーリエ逆変換 21
速度/分散演算回路 59		フーリエ変換 21
組織ドプラ 54	ナイキスト周波数 39	フリーズ 61
外側陰影79ソナー2	[IC]	フレーム数 52 プローブ 58,82,83,86
ファー 2 ソナゾイド 93		プローブ 58, 82, 83, 86 分解能 63
粗密波 5		X X X X X X X X X X X X X X X X X X X
	(ね)	[^]
(た)	ネーパー 19	平面波 10
体腔内プローブ 82	[の]	並列同時受信 68
台形スキャン法 85		ベッセル関数 28
対数圧縮 46,59	濃度分解能 63,67	_ 変 位 4
対数増幅器 59	(は)	【ほ】
体積弾性率 89 ダイナミックレンジ 46, 47		
ダイナミックレンジ 46,47 体表用プローブ 85	媒質	ホイヘンスの原理11方位分解能63,65
体表用リニアプローブ 85	(M) 数 (D)	ボディマーク 60,61
多重反射アーチファクト 75	バーストパルス波 21	
多段集束 66	波 長 4,7	(み)
縦 波 5	波 面 10	水の音速 8,9
弾性定数 6	パルスインバージョン法 89	ミラーアーチファクト 76
(ち)	パルス繰り返し周波数 52	[න]
	パルスドプラ 38, 39	
超音波 1	パルス波 21	メインローブ 29

[D]

CPU

dB

58

19

MI

MTI フイルタ

Μモード

104 <u>索</u>		<u> </u>			
メカニカルインラ	デックス 100	リニア走査	47, 48	【米万二】	
メカニカルセクタ	走査 49,50	リニアプローブ	85	【数字】	
メカニカル走査	49	粒子速度	4	1次のベッセル関数	28
メカニカルラジブ	アル走査	粒子点	4	2D ドプラ	52
	49, 50	粒子変位	4	2次元アレイプローブ	93
【よ	.1	臨界角	13	3 次元表示	93
10		[れ]			
横波	5	[10]			
横波イメージング	7 96	レイリー散乱	16		
(b	.1	レート周波数	52		
12	1	レートパルス発生器	59		
ラジアン	6	連続集束	66		
【り	1	連続波	20		
19		連続波ドプラ	38, 39		
リアルタイム性	51				
		>		>	
	_	DSC	59	1	
[A		Dモード	52	(N)	
A/D 変換	59		02	Np	19
A モード	44	(F)			
		FFT	38	(P)	
(B	1	FFT 回路	59	PNP	100
B. M 同時モード	45	FFT ドプラ	38		
Bモード	46, 47	7.13		(S)	
	,	[1]		S/N	70
(C	1	I_{SPTA}	100	sinc 関数	28
CFM	53			STC	61
CMUT	25	[M]		7-1	
CDII		3.07	100	(T)	

100

TDI THI

ΤI

54, 55 45

[T]

54 90 101

--- 著 者 略 歴 ---

佐々木 博(ささき ひろし)

- 1965年 東北大学工学部電子工学科卒業
- 1968 年 東北大学大学院修士課程修了(電気通信工学専攻)
- 1971年 東北大学大学院博士課程修了(電気通信工学専攻),工学博士
- 1971年 東北大学助手
- 1980年 東北大学助教授
- 1981年 株式会社東芝入社
- 1990年 株式会社東芝医用機器事業部医用機器技術 研究所所長
- 1993年 株式会社東芝医用機器事業部技師長
- 1995年 株式会社東芝医用機器事業部統括技師長
- 1997年 株式会社東芝首席技監
- 1999年 株式会社東芝医用システム社首席技監
- 2002年 国際医療福祉大学教授 現在に至る

飯沼 一浩(いいぬま かずひろ)

- 1961年 東北大学工学部通信工学科卒業
- 1963 年 東北大学大学院修士課程修了(電気通信工学専攻)
- 1966 年 東北大学大学院博士課程単位取得満期退学 (電気通信工学専攻)
- 1966年 東北大学助手
- 1968年 工学博士(東北大学)
- 1970年 東北大学助教授
- 1971年 株式会社東芝入社
- 1982 年 株式会社東芝医用機器事業部医用機器技術 研究所所長
- 1987年 株式会社東芝医用機器事業部技師長
- 1993年 株式会社東芝首席技監
- 1997年 国際医療福祉大学教授
- 2012年 国際医療福祉大学名誉教授

診療放射線技師を目指す学生のための 医用超音波論

The Basics of Medical Ultrasound for Students Aiming to Become Radiological Technologists

© Hiroshi Sasaki, Kazuhiro Iinuma 2015

2015年2月13日 初版第1刷発行

*

検印省略

著 者 佐 々 木 博 飯 沼 一 浩

発 行 者 株式会社 コロナ 社 代 表 者 牛 来 真 也

印刷所 新日本印刷株式会社

112-0011 東京都文京区千石 4-46-10

発行所 株式会社 コ ロ ナ 社

CORONA PUBLISHING CO., LTD.

Tokyo Japan

振替 00140-8-14844 · 電話 (03) 3941-3131 (代)

ホームページ http://www.coronasha.co.jp

ISBN 978-4-339-07238-9 (大井) (製本:愛千製本所)

Printed in Japan



本書のコピー、スキャン、デジタル化等の 無断複製・転載は著作権法上での例外を除 き禁じられております。購入者以外の第三 者による本書の電子データ化及び電子書籍 化は、いかなる場合も認めておりません。

落丁・乱丁本はお取替えいたします